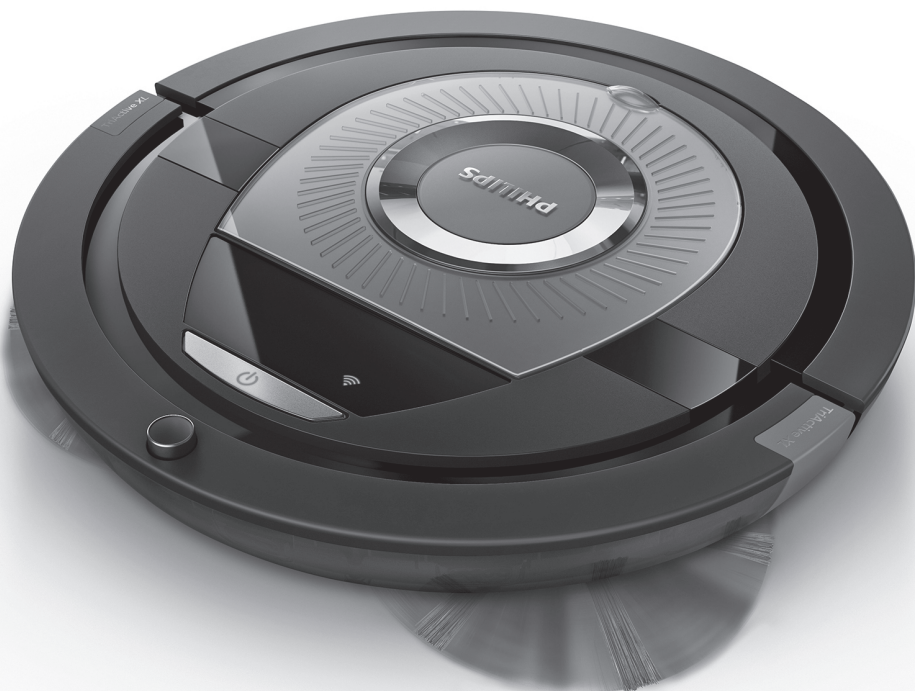
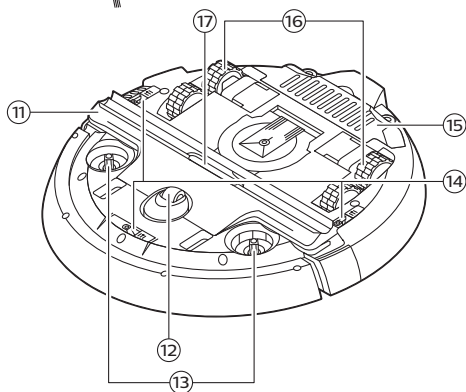
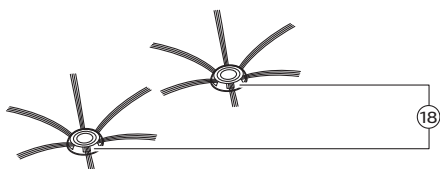
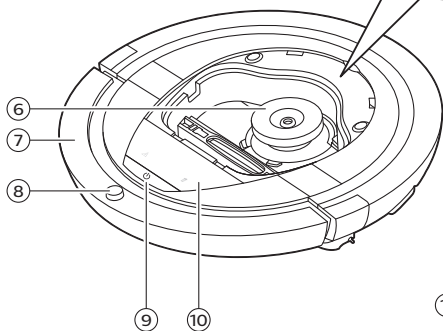
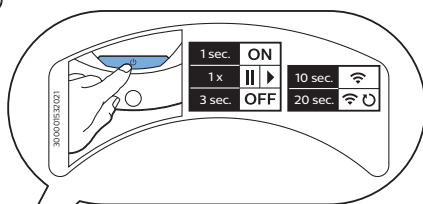
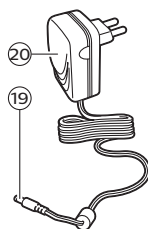
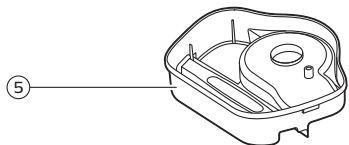
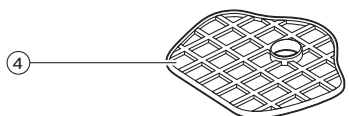
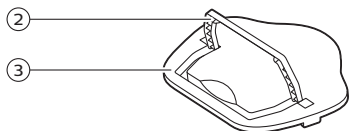
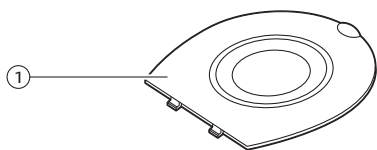


PHILIPS

FC8778





English	6
Bahasa Melayu	23
ภาษาไทย	40
繁體中文	56
한국어	71

Introduction

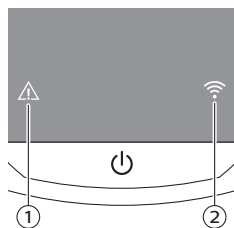
Congratulations on your purchase and welcome to Philips! To fully benefit from the support that Philips offers, register your product at

www.philips.com/welcome.

General description (Fig. 1)

- 1 Top cover
- 2 Handle of dust container lid
- 3 Dust container lid
- 4 Filter
- 5 Dust container
- 6 Fan
- 7 Bumper
- 8 Docking station sensor
- 9 Start/stop button
- 10 Display
- 11 TriActive XL nozzle
- 12 Front wheel
- 13 Side brush shafts
- 14 Drop-off sensors
- 15 Battery compartment
- 16 Wheels
- 17 Suction opening
- 18 Side brushes
- 19 Small plug
- 20 Adapter
- 21 Docking station

Display



- 1 Warning indicator
- 2 WiFi connection indicator

How your robot works

What your robot cleans

This robot is equipped with features that make it a suitable cleaner to help you clean the floors in your home.

The robot is especially suitable for cleaning hard floors, such as wooden, tiled or linoleum floors. It may experience problems cleaning soft floors, such as carpet or rugs. If you use the robot on a carpet or rug, please stay

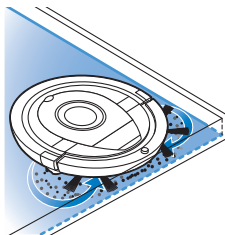
close by the first time to see if the robot can deal with this type of floor. The robot also needs supervision when you use it on very dark or shiny hard floors.

How your robot cleans

Cleaning system

The robot has a 2-stage cleaning system to clean your floors efficiently.

- The two side brushes help the robot clean in corners and along walls. They also help to remove dirt from the floor and move it towards the suction opening.

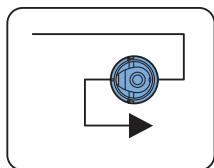


- The suction power of the robot picks up loose dirt and transports it through the suction opening into the dust container.

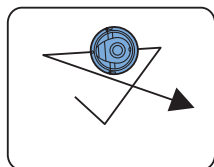
Cleaning patterns

In its auto cleaning mode, the robot uses an automatic sequence of cleaning patterns to clean each area of the room optimally. The cleaning patterns it uses are:

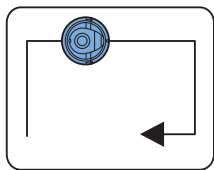
- 1 Z-pattern or zigzag pattern



- 2 Random pattern



3 Wall-following pattern



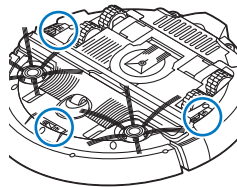
4 Spot-cleaning pattern

In its auto cleaning mode, the robot uses these patterns in a fixed sequence: z-pattern, random pattern, wall-following pattern, and spot-cleaning pattern.

When the robot has completed this sequence of patterns, it starts moving in Z-pattern again. The robot continues to use this sequence of patterns to clean the room until the rechargeable battery runs low, or until it is switched off manually.

Note: You can also select each mode individually in the app.

How your robot avoids height differences



The robot has three drop-off sensors in its bottom. It uses these drop-off sensors to detect and avoid height differences such as staircases.

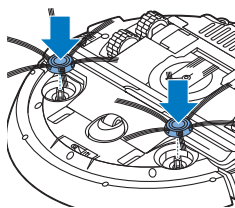
Note: It is normal for the robot to move slightly over the edge of a height difference, as its front drop-off sensor is located behind the bumper.

Caution: In some cases, the drop-off sensors may not detect a staircase or other height difference in time. Therefore monitor the robot carefully the first few times you use it, and when you operate it near a staircase or another height difference. It is important that you clean the drop-off sensors regularly to ensure the robot continues to detect height differences properly (see chapter 'Cleaning and maintenance' for instructions).

Before first use

Mounting the side brushes

- 1 Unpack the side brushes and place the robot upside down on a table or on the floor.

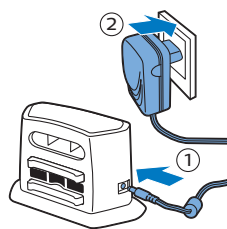


- 2 Push the side brushes onto the shafts on the bottom of the robot.

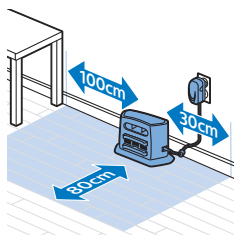
Note: Make sure you attach the side brushes properly. Press them onto the shaft until you hear them lock into position with a click.

Preparing for use

Installing the docking station

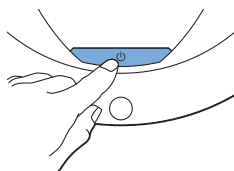


- 1 Insert the small plug of the adapter into the socket on the docking station (1) and insert the adapter into the wall socket (2).
- 2 Place the docking station on a horizontal, level floor against a wall.



Note: Make sure that there are no obstacles or height differences 80 cm in front, 30 cm to the right and 100 cm to the left of the docking station.

Important note: deep sleep mode



In deep sleep mode, the robot does not respond at all when you press a button. To reactivate the robot when it is in deep sleep mode:

- 1 Press the start/stop button on the robot for one second to switch the robot from deep sleep mode to standby mode.
- 2 Press the start/stop button on the robot briefly or press the start button in the app to start cleaning.
- 3 If the robot does not start cleaning, place it on the plugged-in docking station to recharge its rechargeable battery.

The robot enters deep sleep mode when you press the start/stop button for 3 seconds. It may also enter the deep sleep mode when its battery is empty. The battery may, for instance, run empty if the robot is unable to find its docking station.

Note: You cannot get the robot out of its deep sleep mode with the start/stop button in the app, press the start/button on the robot.

Charging

- When charging for the first time and when the rechargeable battery of the robot is empty, the charging time is four hours.
- When the rechargeable battery is fully charged, your robot can clean for up to 120 minutes.
- Your robot can only be charged on the docking station.

Charging automatically during use

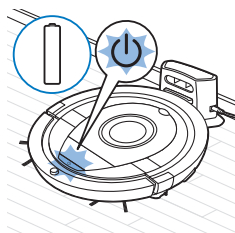
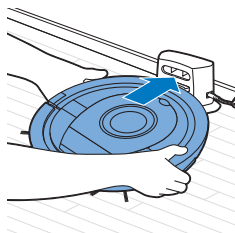
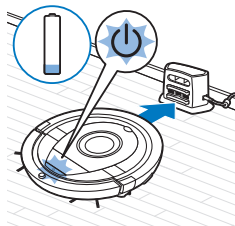
- 1 When the robot has finished cleaning or when only 15% of the battery power remains, it automatically searches for the docking station to recharge. When the robot searches for the docking station, the start/stop button flashes quickly.
- 2 When the rechargeable battery is fully charged, the start/stop button lights up continuously.

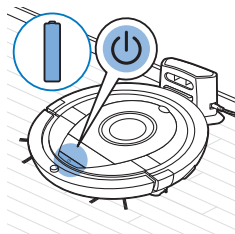
Note: The robot only searches for the docking station automatically when it started cleaning from the docking station.

Charging on the docking station

- 1 Press the start/stop button on the robot.
- 2 Place the robot on the plugged-in docking station.

- 3 The start/stop button starts flashing slowly.

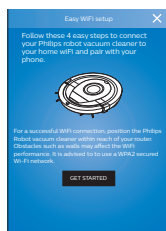
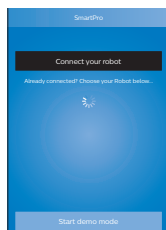
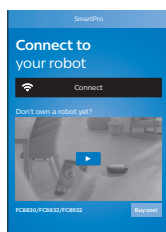




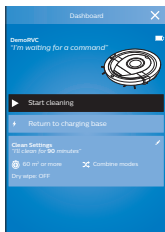
- 4 When the rechargeable battery is fully charged, the start/stop button lights up continuously.

Setting up the WiFi connection

- 1 Search for 'Philips SmartPro' in the Apple App Store or in the Google Play Store.
- 2 Download and install the Philips SmartPro app.
- 3 Open the app and press the 'Connect' button.
- 4 Press the start/stop button on the robot for 10 seconds to switch on the robot and activate the WiFi setup mode and the user interface of the robot. The WiFi setup is active if the WiFi connection indicator flashes orange.



- 5 Press 'Connect your robot'.
- 6 Press 'Get started' and follow the on-screen instructions on the display. There are four steps.
- 7 The WiFi connection indicator lights up solid blue when the WiFi connection has been established.



- 8 The robot is connected when you see the robot in the screen of your app. This will look like the picture on the left.

What to do if WiFi setup fails

If no WiFi connection is established after 1 minute, the appliance enters access point mode and waits for a new attempt to set up the connection.

For iPhones:

- 1 Open settings, choose 'Wi-Fi' and select 'PHILIPS Setup'.
- 2 Select the access point starting with 'PHILIPS Setup'.
- 3 Go back to the Philips SmartPro app and click 'Next' to set up the WiFi connection.

Android smartphones:

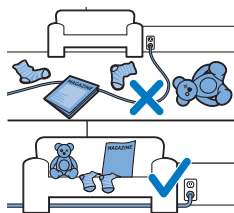
- 1 Go to 'Settings' and tap WiFi.
- 2 Select 'PHILIPS Setup'.
- 3 Go back to the Philips SmartPro app and click 'Next' to set up the WiFi connection.

WiFi specifications

- The robot is designed to be connected to standard consumer routers that use WEP, WPA-PSK, WPA2-PSK encryption keys, or no encryption (open WiFi network).
- Connecting the robot to public hotspots, office networks or hotel networks is not possible in most cases.
- The robot will not work with 5 GHz routers. If you encounter problems with connecting the robot to the router, please check if your router can also be changed to the 2.4 GHz setting.

Using your robot

Preparing the room for a cleaning run

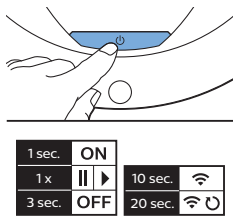


Before you start the robot on its cleaning run, make sure that you remove all loose and fragile objects from the floor.

Also remove all cables, wires and cords from the floor.

Functions of the start/stop button

The start/stop button has 5 functions:



How you press start/stop button	How robot responds
Press start/stop button for 1 second	Robot switches from sleep mode to standby
Press start/stop button briefly	Robot starts or stops cleaning
Press start/stop button for 3 seconds	Switches robot on or off.
Press start/stop button for 10 seconds	Activates WiFi setup and user interface on robot.
Press start/stop button for 20 seconds	Resets WiFi connection. You hear two long beeps. Activates WiFi setup and user interface.

User interface signals and their meaning

The robot has a display with two indicators: a warning indicator and the WiFi connection indicator. The start/stop button gives light signals. The table below explains the meaning of the signals.

Signal	Description of signal	Meaning of signal
	The start/stop button is on continuously.	The robot is ready to clean.
	The start/stop button flashes slowly.	The robot is charging.
	The start/stop button flashes quickly.	The robot is searching for the docking station.
		The rechargeable battery of the robot is low.
	The WiFi connection indicator flashes slowly.	The robot is in WiFi setup mode. The robot does not yet have connection with the smartphone and the WiFi router.
	The WiFi connection indicator flashes quickly.	The robot is paired with the smartphone but is not yet connected with the WiFi router.
	The WiFi connection indicator flashes twice briefly at intervals.	The robot is connecting with the WiFi router.

Signal	Description of signal	Meaning of signal
	The WiFi connection indicator is solid blue.	The WiFi connection with the robot has been successfully established.
	The warning indicator lights up. At the same time, you receive a push notification in the app telling you more about the issue.	The robot was lifted while it was cleaning.
		A wheel or side brush is stuck.
		The bumper of the robot is stuck.
		The top cover is not present or is not closed properly.
		The robot cannot find the docking station.

Clap response

If you do not see the robot, you can locate it by clapping your hands once. The robot will respond by beeping and by lighting up all icons on its display. The clap response is enabled when the robot enters sleep mode in the following situations:

- when it stops cleaning due to an error
- when it is unable to find its docking station within 20 minutes

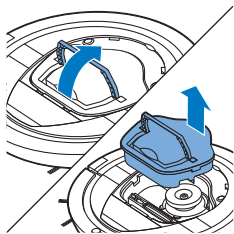
Cleaning and maintenance

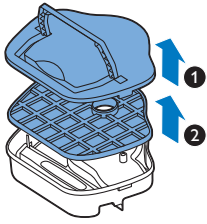
Emptying and cleaning the dust container

Empty and clean the dust container when the app shows that the dust container is full.

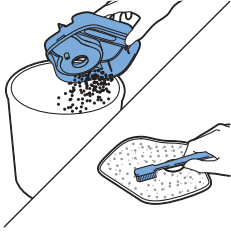
- 1 Remove the cover.
- 2 Pull up the handle of the dust container lid and lift the dust container out of the dust container compartment.

Note: When you remove or reinsert the dust container, take care not to damage the blades of the motor fan.

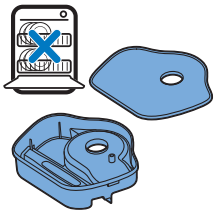




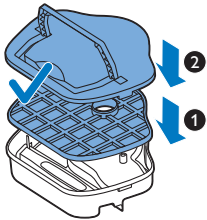
- 3 Carefully lift the lid off the dust container (1) and take out the filter (2).



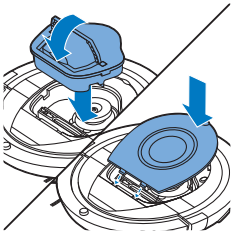
- 4 Shake the dust container over a dustbin to empty it. Clean the filter and the inside of the dust container with a cloth or a toothbrush with soft bristles. Also clean the suction opening in the bottom of the dust container.



Caution: Do not clean the dust container and the filter with water or in the dishwasher.



- 5 Put the filter back into the dust container (1). Then place the lid on the dust container(2).



- 6 Put the dust container back into the dust container compartment and put the top cover back on the robot.

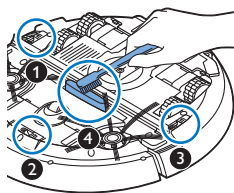
Caution: Always make sure the filter is present inside the dust container. If you use the robot without the filter inside the dust container, the motor will be damaged.

Cleaning the robot

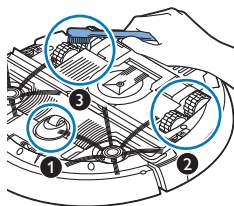
To maintain good cleaning performance, you have to clean the drop-off sensors, the wheels, the side brushes and the suction opening from time to time.

- 1 Place the robot upside down on a flat surface.
- 2 Use a brush with soft bristles (e.g. a toothbrush) to remove dust or fluff from the drop-off sensors.

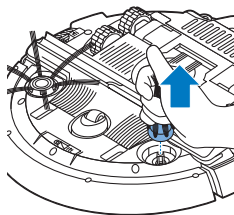
Note: It is important that you clean the drop-off sensors regularly. If the drop-off sensors are dirty, the robot may fail to detect height differences or staircases.



- 3 Use a brush with soft bristles (e.g. a toothbrush) to remove dust or fluff from the front wheel and side wheels.

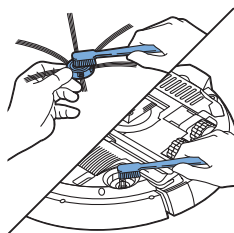


- 4 To clean the side brushes, grab them by the bristles and pull them off their shafts.

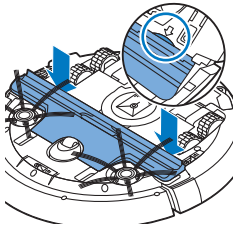


- 5 Remove fluff, hairs and threads from the shaft and from the side brush with a soft brush (e.g. a toothbrush) or a cloth.

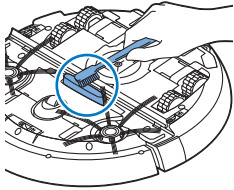
Tip: If bristles of the side brushes are crooked or bent, soak the side brushes in warm water for a while. If this does not restore the bristles to their proper shape, replace the side brushes (see 'Replacing the side brushes').



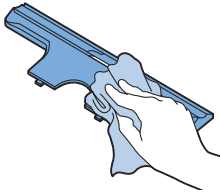
- 6 Check the side brushes and the bottom of the robot for any sharp objects that could damage your floor.



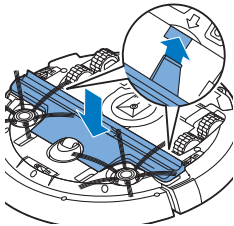
- 7 After you have removed the side brushes from their shafts, undo the snap connections of the TriActive XL nozzle by inserting your fingers at the places marked with arrows and pull the TriActive nozzle off the robot.



- 8 Clean the suction opening with a soft brush (e.g. a toothbrush).



- 9 Remove all visible dirt from the TriActive nozzle.



- 10 Insert the snap hooks of the TriActive nozzle into the holes in the bottom of the robot. Push the TriActive nozzle back into position. Make sure that the TriActive nozzle can move a few millimeters up and down freely. If the TriActive nozzle cannot move freely, disassemble it again and then reassemble it carefully.

Replacement

Ordering accessories

To buy accessories or spare parts, visit www.philips.com/parts-and-accessories or go to your Philips dealer. You can also contact the Philips Consumer Care Center in your country (see the international warranty leaflet for contact details).

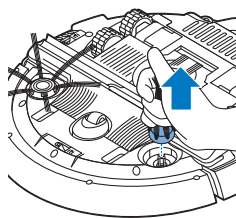
Replacing the filter

Replace the filter if it is very dirty or damaged. You can order a new filter under order number FC8012. See 'Emptying and cleaning the dust container' in chapter 'Cleaning and maintenance' for instructions on how to remove the filter from the dust container and how to place it in the dust container.

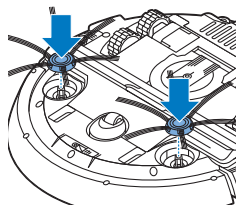
Replacing the side brushes

Replace the side brushes after some time to ensure proper cleaning results.

Note: Always replace the side brushes when you notice signs of wear or damage. We also recommend that you replace both side brushes at the same time. You can order spare side brushes as a set under order number FC8013.



- 1 To replace the side brushes, grab the old side brushes by the bristles and pull them off their shafts.



- 2 Push the new side brushes onto the shafts.

Replacing the rechargeable battery

The rechargeable battery of the robot may only be replaced by qualified service engineers. Take the robot to an authorized Philips service center to have the battery replaced when you can no longer recharge it or when it runs out of power quickly. You can find the contact details of the Philips Consumer Care Center in your country in the international warranty leaflet or on the website at www.philips.com/support.

Warranty and support

If you need information or support, please visit www.philips.com/support or read the international warranty leaflet.

Your robot vacuum cleaner has been designed and developed with the greatest possible care. In the unfortunate case that your robot needs repair, the Consumer Care Centre in your country will help you by arranging any

necessary repairs in the shortest possible time and with maximum convenience. If there is no Consumer Care Centre in your country, go to your local Philips dealer.

Recycling

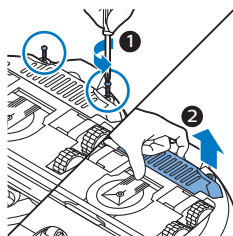
- Do not throw away the product with the normal household waste at the end of its life, but hand it in at an official collection point for recycling. By doing this, you help to preserve the environment.
- This product contains a built-in rechargeable battery which shall not be disposed of with normal household waste. Please take your product to an official collection point or a Philips service center to have a professional remove the rechargeable battery.
- Follow your country's rules for the separate collection of electrical and electronic products and rechargeable batteries. Correct disposal helps prevent negative consequences for the environment and human health.

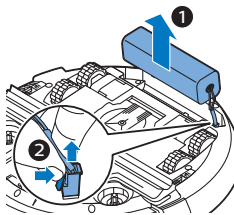
Removing the rechargeable battery

Warning: Only remove the rechargeable battery when you discard the appliance. Make sure the battery is completely empty when you remove it.

To remove the rechargeable battery, follow the instructions below. You can also take the robot to a Philips service center to have the rechargeable battery removed. Contact the Philips Consumer Care Center in your country for the address of a service center near you.

- 1 Start the robot from a place somewhere in the room and not from the docking station.
- 2 Let the robot run until the rechargeable battery is empty to make sure that the rechargeable battery is completely discharged before you remove it and dispose of it.
- 3 Undo the screws of the battery compartment lid and remove the lid.





- 4 Lift out the rechargeable battery and disconnect it.
- 5 Take the robot and the rechargeable battery to a collection point for electrical and electronic waste.

Troubleshooting

This chapter summarizes the most common problems you could encounter with the appliance. If you are unable to solve the problem with the information below, visit www.philips.com/support for a list of frequently asked questions or contact the Consumer Care Center in your country.

Problem	Possible cause	Solution
The robot does not start cleaning when I press the start/stop button.	The rechargeable battery is empty.	Charge the rechargeable battery (see chapter 'Preparing for use').
	The robot is in deep sleep mode.	Press the start/stop button for one second to reactivate the robot. When you press the start/stop button briefly again, the robot starts cleaning. If the rechargeable battery is empty, the robot does not respond. In that case, place the robot on the plugged-in docking station.
The robot does not respond when I press one of the buttons.	The robot's rechargeable battery is empty.	Place the robot on the plugged-in docking station. After a few seconds, the robot beeps and the display lights up.
The warning indicator flashes quickly. At the same time, you receive a push notification in the app telling you more about the issue.	One or both wheels are stuck.	Remove the fluff, hair, thread or wire that is caught around the wheel suspension.
	One or both side brushes are stuck.	Clean the side brushes (see 'Cleaning the robot').
	The top cover is not present or is not closed properly.	When the top cover is not present or is not closed properly, the robot does not work. Place the top cover on the robot properly.
	The bumper is stuck.	Lift the robot so that its bumper comes free. Place the robot at some distance from the obstacle and press the start/stop button briefly to make the robot resume cleaning.

Problem	Possible cause	Solution
	The robot was lifted while it was cleaning.	Place the robot on the floor. Then press the start/stop button briefly to make the robot resume cleaning.
The robot does not clean properly.	The bristles of one or both side brushes are crooked or bent.	Soak the brush or brushes in warm water for a while. If this does not restore the bristles to their proper shape, replace the side brushes (see 'Replacing the side brushes').
	The filter in the dust container is dirty.	Clean the filter in the dust container with a cloth or a toothbrush with soft bristles. You can also clean the filter and dust container with a regular vacuum cleaner at a low suction power setting.
		If brushing or vacuuming does not help to clean the filter, replace the filter with a new one. We advise you to replace the filter at least once a year.
	The suction opening in the bottom of the dust container is clogged.	Clean the suction opening (see 'Cleaning the robot').
	The front wheel is jammed with hair or other dirt.	Clean the front wheel (see 'Cleaning the robot').
	The robot is cleaning a very dark or shiny surface, which triggers the drop-off sensors. This causes the robot to move in an unusual pattern.	Press the start/stop button briefly and then move the robot to a lighter colored piece of the floor. If the problem continues to occur on lighter colored floors, please go to www.philips.com/support or contact the Consumer Care Center in your country.
	The robot is cleaning a floor that reflects sunlight quite strongly. This triggers the drop-off sensors and causes the robot to move in an unusual pattern.	Close the curtains to block sunlight from entering the room. You can also start cleaning when the sunlight is less bright.
The rechargeable battery can no longer be charged or runs empty very fast.	The rechargeable battery has reached the end of its life.	Have the rechargeable battery replaced by a Philips service center (see 'Replacing the rechargeable battery').
The robot is moving in circles.	The robot is in spot-cleaning mode.	This is normal behavior. The spot-cleaning mode can be activated when a lot of dirt is detected on the floor for a thorough clean. It is also part of the auto cleaning mode. After approximately one minute the robot resumes its normal cleaning pattern. You can also stop the spot-cleaning mode by selecting a different cleaning mode in the app.

Problem	Possible cause	Solution
The robot cannot find the docking station.	There is not enough room for the robot to navigate towards the docking station.	Try to find another place for the docking station (see 'Installing the docking station').
	The robot is still actively searching.	Give the robot around 20 minutes to return to the docking station.
	The robot was not started from the docking station.	If you want the robot to return to the docking station after a cleaning run, start it from the docking station.

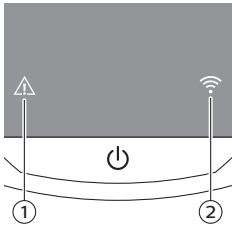
Pengenalan

Tahniah atas pembelian anda dan selamat menggunakan Philips! Untuk memanfaatkan sepenuhnya sokongan yang ditawarkan oleh Philips, daftar produk anda di www.philips.com/welcome.

Gambaran umum (Raj. 1)

- 1 Penutup atas
- 2 Pemegang penutup bekas habuk
- 3 Tudung bekas habuk
- 4 Penuras
- 5 Bekas habuk
- 6 Kipas
- 7 Bampar
- 8 Sensor stesen dok
- 9 Butang mula/henti
- 10 Paparan
- 11 Muncung TriActive XL
- 12 Roda depan
- 13 Aci berus tepi
- 14 Sensor jatuh
- 15 Petak bateri
- 16 Roda
- 17 Bukaam sedutan
- 18 Berus tepi
- 19 Plag kecil
- 20 Penyesuai
- 21 Stesen dok

Paparan



- 1 Penunjuk amaran
- 2 Penunjuk sambungan WiFi

Bagaimana robot anda berfungsi

Apa yang dibersihkan oleh robot anda

Robot ini dilengkapi dengan ciri-ciri yang membuatnya pembersih yang sesuai untuk membantu anda membersihkan lantai di rumah anda.

Robot ini paling sesuai untuk membersihkan lantai keras, seperti lantai kayu, berubini atau linoleum. Robot mungkin mengalami masalah membersihkan lantai lembut, seperti karpet atau ambal. Jika anda menggunakan robot di

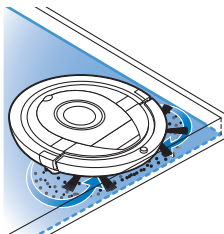
atas karpet atau ambal, harap berada dekat dengannya pada kali pertama untuk melihat sama ada robot itu boleh menangani lantai jenis ini. Robot juga memerlukan penyeliaan apabila anda menggunakannya di atas lantai keras yang sangat gelap atau berkilat.

Bagaimana robot anda membersihkan kawasan

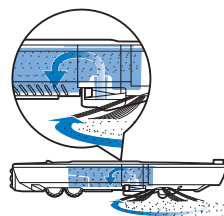
Sistem pembersihan

Robot mempunyai sistem pembersihan 2 tahap untuk membersihkan lantai anda dengan cekap.

- Dua berus tepi membantu robot membersihkan sudut dan sepanjang dinding. Berus itu juga membantu untuk mengeluarkan habuk daripada lantai dan menggerakkannya ke arah bukaan sedutan.



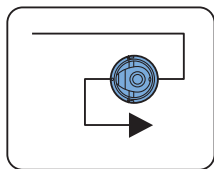
- Kuasa sedutan robot mengutip habuk yang bertebaran dan mengangkutnya melalui bukaan sedutan ke dalam bekas habuk.



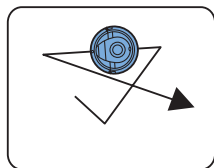
Corak pembersihan

Dalam mod auto-pembersihan, robot menggunakan urutan automatik corak pembersihan untuk membersihkan setiap kawalan bilik secara optimum. Corak pembersihan yang digunakannya ialah:

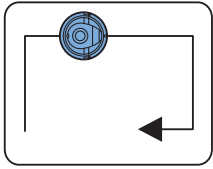
- 1 Corak Z atau corak zigzag



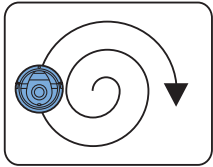
- 2 Corak rambang



3 Corak mengikut dinding



4 Corak pembersihan rapi

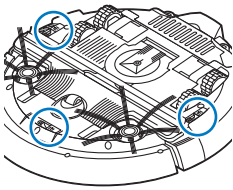


Dalam mod auto-pembersihan, robot menggunakan corak-corak ini dalam urutan tetap: corak z, corak rambang, corak mengikut dinding dan corak pembersihan rapi.

Apabila robot telah melengkapkan urutan corak ini, ia mula bergerak dalam corak Z semula. Robot terus menggunakan urutan corak ini untuk membersihkan bilik sehingga bateri boleh cas semula kurang kuasa atau sehingga ia dimatikan secara manual.

Nota: Anda juga boleh memilih setiap mod secara individu dalam apl.

Bagaimana robot anda mengelak perbezaan ketinggian



Robot mempunyai tiga sensor jatuh di bawahnya. Robot menggunakan sensor jatuh ini untuk mengesan dan mengelakkan perbezaan ketinggian seperti anak tangga.

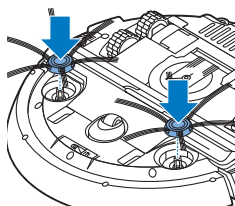
Nota: Memang lumrah untuk robot bergerak lebih sedikit dari hujung perbezaan ketinggian kerana sensor jatuh depannya terletak di belakang bampar.

Awas: Dalam sesetengah kes, sensor jatuh mungkin tidak dapat mengesan tangga atau perbezaan ketinggian lain tepat pada masanya. Oleh itu awasi robot dengan teliti pada beberapa kali pertama anda menggunakannya dan apabila anda menggunakannya berhampiran anak tangga atau perbezaan ketinggian lain. Penting untuk anda membersihkan sensor jatuhnya secara tetap bagi memastikan robot terus dapat mengesan perbezaan ketinggian dengan betul (lihat bab 'Pembersihan dan penyelenggaraan' untuk arahan).

Sebelum penggunaan pertama

Memasang berus tepi

- 1 Buka berus tepi daripada bungkusannya dan terbalikkan robot di atas meja atau lantai.

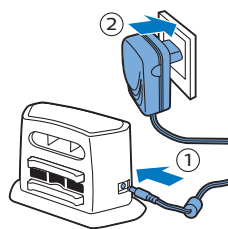


- 2 Tolak berus tepi ke aci di bawah robot.

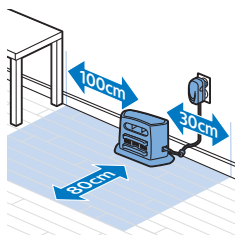
Nota: Pastikan anda menyambungkan berus tepi dengan sempurna. Tekannya ke aci sehingga anda mendengarnya terkancing ke kedudukannya dengan bunyi klik.

Membuat persediaan untuk guna

Memasang stesen dok

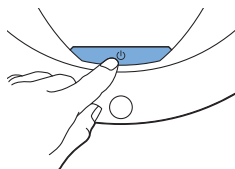


- 1 Masukkan palam kecil penyesuai ke dalam soket pada stesen dok (1) dan masukkan penyesuai ke dalam soket dinding (2).
- 2 Letakkan stesen dok di atas lantai rata dan mendatar ke dinding.



Nota: Pastikan tiada halangan atau perbezaan ketinggian 80 cm di depan, 30 cm ke kanan dan 100 cm ke kiri stesen dok.

Nota penting: mod tidur lena



1 sec. ON 3 sec. OFF

Dalam mod tidurlena, robot tidak memberi respons langsung apabila anda menekan butang. Untuk mengaktifkan semula robot apabila robot berada dalam mod tidur lena:

- 1 Tekan butang mula/henti pada robot selama sesaat untuk menukar robot daripada mod tidur lena kepada mod bersedia.
- 2 Tekan butang mula/henti pada robot buat sementara atau tekan butang mula dalam aplikasi untuk memulakan pembersihan.
- 3 Jika robot tidak memulakan pembersihan, tempatkannya di stesen dok yang dipalam untuk mengecas semula bateri boleh dicas.

Robot memasuki mod tidur mendalam apabila anda menekan butang mula/henti selama 3 saat. Robot juga mungkin memasuki mod tidur lena apabila bateri kosong. Sebagai contoh, bateri boleh kosong jika robot tidak dapat mencari stesen doknya.

Nota: Anda tidak boleh membangunkan robot daripada mod tidur mendalam dengan butang mula/henti dalam aplikasi, tekan butang/mula pada robot.

Pengecasan

Pengecasan

- Apabila mengecas untuk kali pertama dan apabila bateri boleh cas semula robot sudah kosong, masa pengecasan adalah selama empat jam.
- Apabila bateri boleh cas semula telah dicas sepenuhnya, robot anda boleh membersihkan kawasan selama 120 minit.
- Robot anda hanya boleh dicas pada stesen dok.

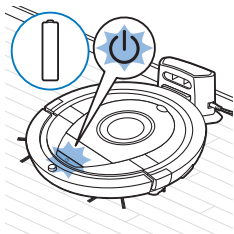
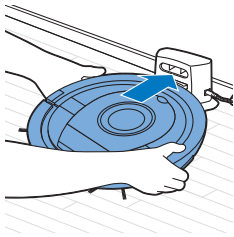
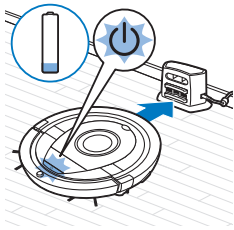
Mengecas secara automatik semasa guna

- 1 Apabila robot telah selesai membersihkan kawasan atau apabila hanya ada baki 15% kuasa bateri, robot itu akan secara automatik mencari stesen dok untuk mengecas semula. Apabila robot mencari stesen dok, butang mula/henti berkelip pantas.
- 2 Apabila bateri boleh cas semula telah dicas sepenuhnya, butang mula/henti menyala secara berterusan.

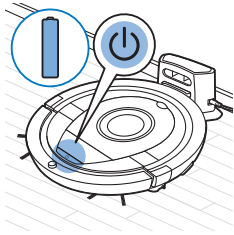
Nota: Robot itu hanya mencari stesen dok secara automatik apabila ia memulakan pembersihan daripada stesen dok.

Pengecasan di stesen dok

- 1 Tekan butang mula/henti pada robot.
- 2 Tempatkan robot pada stesen dok yang dipasangkan palamnya.



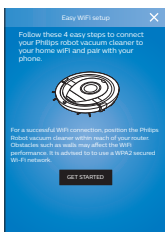
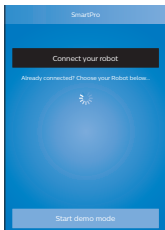
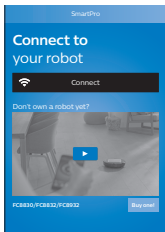
- 3 Butang mula/henti mula berkelip dengan perlahan.



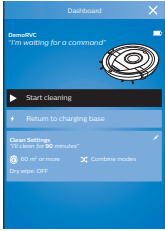
- 4 Apabila bateri boleh cas semula telah dicas sepenuhnya, butang mula/henti menyala secara berterusan.

Menyediakan sambungan WiFi

- 1 Cari 'Philips SmartPro' dalam Apple App Store atau dalam Google Play Store.
- 2 Muat turun dan pasang aplikasi Philips SmartPro.
- 3 Buka aplikasi dan tekan butang 'Sambung'.
- 4 Tekan butang mula/henti pada robot selama 10 saat untuk menghidupkan robot dan mengaktifkan mod persediaan WiFi dan antara muka pengguna robot. Persediaan WiFi aktif jika penunjuk sambungan Wifi berkelip jingga.



- 5 Tekan 'Sambungkan robot anda'.
- 6 Tekan 'Mulakan' dan ikuti arahan atas skrin pada paparan. Terdapat empat langkah.
- 7 Lampu penunjuk sambungan WiFi bernyala biru padu apabila sambungan WiFi telah diwujudkan.



- 8 Robot disambungkan apabila anda melihat robot dalam skrin aplikasi anda. Ini akan kelihatan seperti gambar di sebelah kiri.

Apakah yang akan berlaku jika persediaan WiFi gagal

Jika sambungan WiFi diwujudkan selepas 1 minit, perkakas memasuki mod titik akses dan menunggu untuk percubaan baru bagi menyediakan sambungan.

Untuk iPhone:

- 1 Buka tetapan, pilih 'Wi-Fi' dan pilih 'Persediaan PHILIPS'.
- 2 Pilih titik akses yang bermula dengan 'Persediaan PHILIPS'.
- 3 Kembali ke aplikasi Philips SmartPro dan klik 'Seterusnya' untuk menyediakan sambungan WiFi.

Telefon pintar Android:

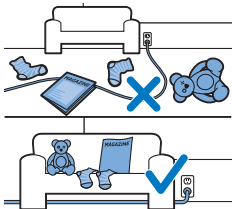
- 1 Pergi ke 'Tetapan' dan klik WiFi.
- 2 Pilih 'Persediaan PHILIPS'.
- 3 Kembali ke aplikasi Philips SmartPro dan klik 'Seterusnya' untuk menyediakan sambungan WiFi.

Spesifikasi WiFi

- Robot direka bentuk untuk disambungkan kepada penghala pengguna standard yang menggunakan kunci penyulitan WEP, WPA-PSK, WPA2-PSK atau tanpa kunci penyulitan (buka rangkaian WiFi).
- Menyambungkan robot ke hotspot awam, rangkaian pejabat atau rangkaian hotel tidak dapat dilakukan dalam kebanyakan kes.
- Robot tidak akan berfungsi dengan penghala 5 GHz. Jika anda menghadapi masalah menyambungkan robot kepada penghala, sila periksa sama ada penghala anda juga boleh ditukar kepada tetapan 2.4 GHz.

Menggunakan robot anda

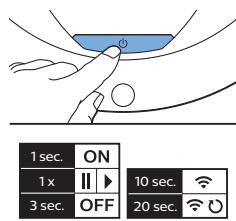
Menyediakan bilik untuk aktiviti pembersihan



Sebelum anda memulakan robot bagi aktiviti pembersihan, pastikan anda mengetepikan semua objek yang longgar dan mudah pecah daripada lantai. Ketepikan juga semua kabel, wayar dan kord daripada lantai.

Fungsi butang mula/henti

Butang mula/henti mempunyai 5 fungsi:



Cara anda menekan butang mula/henti

Cara robot membalas

Tekan butang mula/henti selama 1 saat	Robot bertukar daripada mod tidur kepada siap sedia
Tekan butang mula/henti seketika	Robot memulakan atau menghentikan pembersihan
Tekan butang mula/henti selama 3 saat	Menghidupkan atau mematikan robot.
Tekan butang mula/henti selama 10 saat	Mengaktifkan persediaan WiFi dan antara muka pengguna pada robot.
Tekan butang mula/henti selama 20 saat	Menetapkan semula sambungan WiFi. Anda mendengar dua bunyi bip panjang. Mengaktifkan persediaan WiFi dan antara muka pengguna.

Isyarat antara muka pengguna dan maknanya

Robot mempunyai paparan dengan dua penunjuk: penunjuk amaran dan penunjuk sambungan WiFi. Butang mula/henti mengeluarkan isyarat cahaya. Jadual di bawah menerangkan makna isyarat tersebut.

Isyarat	Perihalan isyarat	Makna isyarat
	Butang mula/henti terus menyala.	Robot bersedia untuk membersihkan.
	Butang mula/henti berkelip dengan perlahan.	Robot sedang mengecas.
	Butang mula/henti berkelip dengan pantas.	Robot sedang mencari stesen dok.
		Bateri boleh cas semula robot rendah.
	Penunjuk sambungan WiFi berkelip dengan perlahan.	Robot berada dalam mod persediaan WiFi. Robot tidak mempunyai sambungan dengan telefon pintar dan penghala WiFi.
	Penunjuk sambungan WiFi berkelip dengan pantas.	Robot dipasangkan dengan telefon pintar tetapi belum lagi disambungkan dengan penghala WiFi.

Isyarat	Perihalannya isyarat	Makna isyarat
	Penunjuk sambungan WiFi berkelip dua kali dengan pantas pada selang masa.	Robot disambungkan dengan penghalang WiFi.
	Penunjuk sambungan WiFi ialah biru padu.	Sambungan WiFi dengan robot berjaya diwujudkan.
	Penunjuk amaran menyala. Pada masa yang sama, anda menerima pemberitahuan tolak dalam aplikasi yang memberitahu anda lebih lanjut tentang isu.	Robot diangkat semasa membersihkan kawasan.
		Roda atau berus tepi tersangkut.
		Bampar robot tersangkut.
		Tiada penutup atas atau tidak ditutup dengan rapi.
		Robot tidak dapat mencari stesen dok.

Respons tepuk tangan

Jika anda tidak melihat robot, anda boleh mencarinya dengan menepuk tangan anda sebanyak sekali. Robot akan respons dengan mengeluarkan bunyi bip dan menyalakan semua ikon pada paparnya.

Respons tepuk tangan didayakan apabila robot memasuki mod tidur dalam situasi-situasi yang berikut:

- apabila ia berhenti membersihkan kawasan kerana terdapat ralat
- apabila robot itu tidak dapat mencari stesen dok dalam masa 20 minit

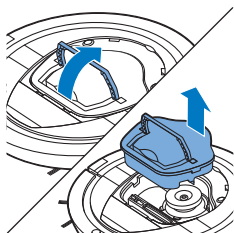
Pembersihan dan penyelenggaraan

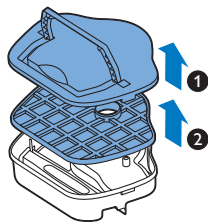
Mengosongkan dan membersihkan bekas habuk

Kosongkan dan bersihkan bekas habuk apabila aplikasi menunjukkan bahawa bekas habuk penuh.

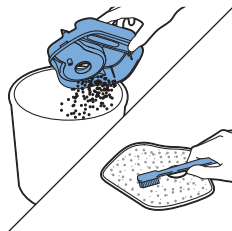
- 1 Tanggalkan penutup.
- 2 Tarik pemegang penutup bekas habuk dan angkat keluar bekas habuk itu daripada petak bekas habuk.

Nota: Apabila anda mengeluarkan atau memasukkan semula bekas habuk, berhati-hati supaya tidak merosakkan bilah kipas motor.

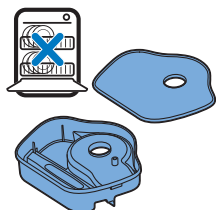




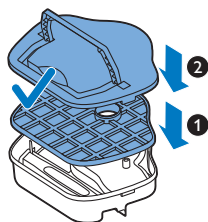
- 3 Dengan berhati-hati, angkat penutup bekas habuk (1) dan keluarkan penuras (2).



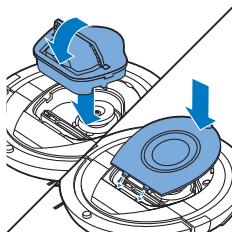
- 4 Goncang bekas habuk di atas tong sampah untuk mengosongkannya. Bersihkan penuras dan bahagian dalam bekas habuk dengan kain atau berus gigi yang mempunyai berus kejur yang lembut. Bersihkan juga bukaan sedutan di bawah bekas habuk.



Awas: Jangan bersihkan bekas habuk dan penuras dengan air atau dalam mesin basuh pinggan mangkuk.



- 5 Letak semula penuras ke dalam bekas habuk (1). Kemudian letakkan penutup di atas bekas habuk (2).



- 6 Letakkan bekas habuk semula ke dalam petak bekas habuk dan letakkan penutup atas semula ke atas robot.

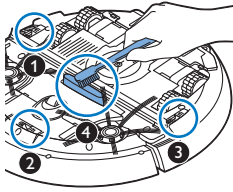
Awas: Sentiasa pastikan ada penuras di dalam bekas habuk. Jika anda menggunakan robot tanpa penuras di dalam bekas habuk, motor akan rosak.

Membersihkan robot

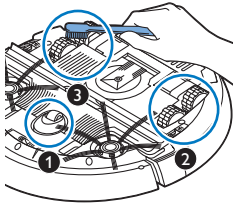
Untuk mengekalkan prestasi pembersihan yang baik, anda perlu membersihkan sensor jatuh, roda, berus tepi dan bukaan sedutan dari semasa ke semasa.

- 1 Letakkan robot terbalik di atas permukaan yang rata.
- 2 Gunakan berus yang mempunyai bulu kejur yang lembut (cth. berus gigi) untuk membuang habuk atau bulu halus daripada sensor jatuh.

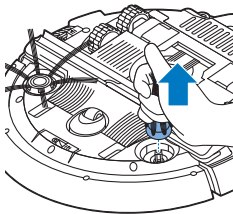
Catatan: Penting untuk anda bersihkan sensor jatuh secara tetap. Jika sensor jatuh kotor, robot mungkin tidak dapat mengesan perbezaan ketinggian atau anak tangga.



- 3 Gunakan berus yang mempunyai bulu kejur lembut (cth. berus gigi) untuk membuang habuk atau bulu-bulu halus daripada roda depan dan roda tepi.



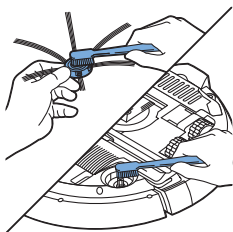
- 4 Untuk membersihkan berus tepi, genggam bulunya dan keluarkannya daripada acinya.

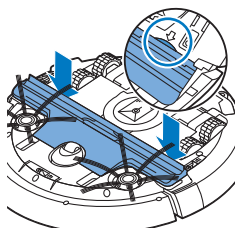


- 5 Buangkan bulu-bulu halus, rambut dan benang daripada aci dan daripada berus tepi menggunakan berus lembut (cth. berus gigi) atau kain.

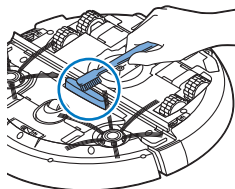
Petua: Jika bulu berus sisi bengkok atau herot, rendam berus sisi dalam air hangat buat sementara. Jika ini tidak memulihkan bulu kejur itu kepada bentuk yang sepatutnya, gantikan berus sisi (lihat 'Menggantikan berus tepi').

- 6 Periksa berus tepi dan bawah robot untuk sebarang objek tajam yang boleh merosakkan rantai anda.

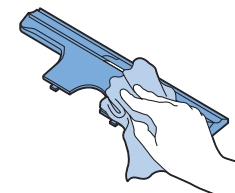




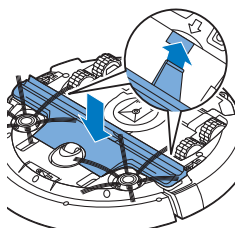
- 7 Selepas anda telah menanggalkan berus tepi daripada acinya, buka sambungan kilat muncung TriActive XL dengan memasukkan jari anda di tempat yang ditandakan dengan anak panah dan tarik muncung TriActive daripada robot.



- 8 Bersihkan bukaan sedutan dengan berus lembut (cth. berus gigi).



- 9 Keluarkan semua habuk yang boleh dilihat daripada muncung TriActive.



- 10 Masukkan cangkuk kilat muncung TriActive ke dalam lubang di bawah robot. Tolak muncung TriActive semula ke posisinya. Periksa muncung TriActive boleh bergerak beberapa milimeter ke atas dan bawah dengan bebas. Jika muncung TriActive tidak boleh bergerak bebas, nyahpasang sekali lagi dan pasang semula dengan cermat.

Memesan aksesori

Untuk membeli aksesori atau alat ganti, lawati www.philips.com/parts-and-accessories atau pergi ke wakil penjual Philips anda. Anda juga boleh menghubungi Pusat Perkhidmatan Pengguna Philips di negara anda (lihat risalah jaminan antarabangsa untuk maklumat perhubungan).

Penggantian

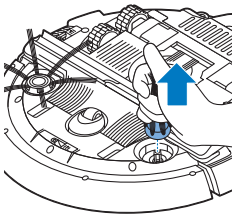
Menggantikan penuras

Gantikan penuras jika terlalu kotor atau rosak. Anda boleh memesan penuras baharu di bawah nombor pesanan FC8012. Lihat 'Mengosongkan dan membersihkan bekas habuk' dalam bab 'Pembersihan dan penyelenggaraan' untuk arahan tentang cara mengeluarkan penuras daripada bekas habuk dan cara meletakkannya dalam bekas habuk.

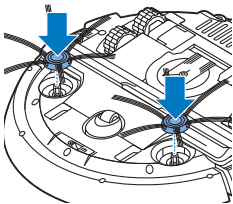
Menggantikan berus tepi

Gantikan berus tepi selepas sedikit masa untuk memastikan hasil pembersihan yang baik.

Nota: Sentiasa gantikan berus tepi apabila anda melihat tanda-tanda kelusuan atau kerosakan. Kami juga mengesyorkan anda untuk menggantikan kedua-dua berus tepi pada masa yang sama. Anda boleh memesan berus tepi simpanan sebagai satu set di bawah nombor pesanan FC8013.



- 1 Untuk menggantikan berus tepi, genggam bulu kejur berus tepi yang lama dan tarikny keluar daripada acinya.



- 2 Tolak berus tepi yang baharu ke dalam acinya.

Menggantikan bateri boleh cas semula

Jurutera servis yang bertauliah sahaja boleh menggantikan bateri robot yang boleh cas semula. Bawa robot ke pusat servis Philips yang sah untuk menggantikan bateri tersebut apabila anda tidak boleh mengecas semula bateri atau apabila kuasa bateri itu habis dengan cepat. Anda boleh menemui butiran hubungan Pusat Khidmat Pengguna Philips di negara anda dalam risalah jaminan antarabangsa atau di laman web www.philips.com/support.

Jaminan dan sokongan

Jika anda memerlukan maklumat atau sokongan, sila lawati **www.philips.com/support** atau baca risalah jaminan antarabangsa.

Pembersih vakum robot anda telah direka dan dibangunkan dengan teliti. Dalam kes robot anda memerlukan pembaikan, Pusat Khidmat Pelanggan di negara anda akan membantu anda dengan mengaturkan sebarang pembaikan yang diperlukan dalam masa yang paling singkat yang boleh dan dengan kemudahan maksimum. Jika tidak terdapat Pusat Penjagaan Pelanggan di negara anda, pergi ke penjual Philips tempatan anda.

Kitar semula



- Simbol ini bermakna bahawa produk ini tidak harus dibuang bersama sampah rumah biasa (2012/19/EU).



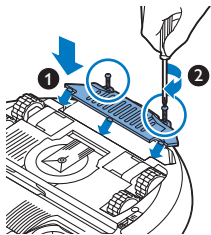
- Simbol ini bermakna produk ini mengandungi bateri boleh cas semula bina dalam yang tidak harus dibuang bersama sampah rumah biasa. (2006/66/EC). Sila bawa produk anda ke pusat pungutan rasmi atau pusat khidmat Philips supaya bateri boleh cas semula itu dikeluarkan oleh seorang profesional.
- Ikuti peraturan negara anda bagi pemungutan produk elektrik dan elektronik serta bateri kitar semula secara berasingan. Pembuangan secara betul membantu mengelakkan akibat negatif bagi kesihatan manusia dan persekitaran.

Mengeluarkan bateri boleh cas semula

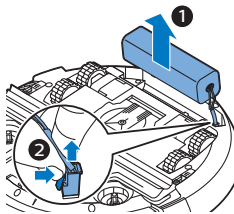
Amaran: Hanya keluarkan bateri boleh cas semula apabila anda membuang perkakas tersebut. Pastikan bateri kosong sepenuhnya apabila anda mengeluarkannya.

Untuk mengeluarkan bateri boleh cas semula, ikut arahan di bawah. Anda juga boleh membawa robot ke pusat khidmat Philips untuk mengeluarkan bateri boleh cas semula. Hubungi Pusat Khidmat Pelanggan Philips di negara anda untuk alamat pusat khidmat berdekatan dengan anda.

- 1 Mulakan robot dari suatu tempat di dalam bilik dan bukan dari stesen dok.
- 2 Biarkan robot itu berjalan sehingga bateri boleh cas semula kosong untuk memastikan bateri boleh cas semula dinyah cas sepenuhnya sebelum anda mengeluarkan dan membuangnya.



3 Buka skru dan penutup petak bateri dan tanggalkan penutupnya.



- 4 Angkat keluar bateri boleh cas semula dan putuskan sambungannya.
- 5 Bawa robot dan bateri boleh cas semula ke pusat kutipan bagi sisa elektrik dan elektronik.

Penyelesai Masalah

Bab ini meringkaskan masalah paling lazim yang anda mungkin hadapi dengan perkakas ini. Jika anda tidak dapat menyelesaikan masalah dengan maklumat di bawah, lawati www.philips.com/support untuk mendapatkan senarai soalan lazim atau hubungi Pusat Penjagaan Pengguna di negara anda.

Masalah	Punca yang berkemungkinan	Penyelesaian
Robot tidak mula membersihkan kawasan apabila saya menekan butang mula/henti.	Bateri boleh cas semula telah habis.	Cas bateri boleh cas semula (lihat bab 'Membuat persediaan untuk guna').
	Robot berada dalam mod tidur mendalam.	Tekan butang mula/henti selama sesaat untuk mengaktifkan semula robot. Apabila anda menekak butang mula/henti sekali lagi, robot akan memulakan pembersihan. Jika bateri boleh cas semula kosong, robot tidak akan membalas. Dalam keadaan ini, tempatkan robot pada stesen dok yang dipasangkan palamnya.
Robot tidak memberikan respons apabila saya menekan salah satu butangnya.	Bateri boleh cas semula robot telah habis.	Tempatkan robot pada stesen dok yang dipasangkan palamnya. Selepas beberapa saat, robot mengeluarkan bunyi bip dan paparan akan menyala.

Masalah	Punca yang berkemungkinan	Penyelesaian
Penunjuk amaran berkelip dengan pantas. Pada masa yang sama, anda menerima pemberitahuan tolak dalam aplikasi yang memberitahu anda lebih lanjut tentang isu.	Salah satu atau kedua-dua roda tersangkut.	Keluarkan bulu-bulu halus, rambut, benang atau wayar yang tersangkut sekitar ampaian roda.
	Salah satu atau kedua-dua berus tepi tersangkut.	Bersihkan berus sisi (lihat 'Membersihkan robot').
	Tiada penutup atas atau tidak ditutup dengan rapi.	Apabila penutup atas tiada atau tidak ditutup dengan rapi, robot tidak akan berfungsi. Letakkan penutup atas di atas robot dengan betul.
	Bampar tersangkut.	Angkat robot untuk membebaskan bamparnya. Letakkan robot jauh sedikit daripada halangan dan tekan butang mula/henti buat seketika untuk membolehkan robot meneruskan pembersihan.
	Robot diangkat semasa membersihkan kawasan.	Letakkan robot di atas lantai. Kemudian tekan butang mula/henti buat seketika membuat robot meneruskan pembersihan.
Robot tidak membersihkan kawasan dengan baik.	Bulu kejur pada salah satu atau kedua-dua berus tepi bengkok atau melengkung.	Rendamkan berus atau berus-berus itu dalam air untuk sementara waktu. Jika ini tidak memulihkan bulu kejur itu kepada bentuk yang sepatutnya, gantikan berus tepi (lihat 'Menggantikan berus tepi').
	Penuras dalam bekas habuk sudah kotor.	Bersihkan penuras dalam bekas habuk dengan kain atau berus gigi yang mempunyai berus kejur yang lembut. Anda juga boleh membersihkan penuras dan bekas habuk dengan pembersih vakum biasa pada tetapan kuasa sedutan yang rendah.
		Jika memberus atau memvakum tidak membantu membersihkan penuras, gantikan penuras dengan yang baharu. Kami menasihatkan anda untuk menggantikan penuras sekurang-kurangnya sekali setahun.
	Bukaan sedutan di bawah bekas habuk tersumbat.	Bersihkan bukaan sedutan (lihat 'Membersihkan robot').

Masalah	Punca yang berkemungkinan	Penyelesaian
	Roda depan tidak bergerak kerana mempunyai rambut atau kotoran lain.	Bersihkan roda hadapan (lihat 'Membersihkan robot').
	Robot membersihkan permukaan yang sangat gelap atau kilat, yang mencetuskan sensor jatuh. Ini menyebabkan robot untuk bergerak dalam corak yang luar biasa.	Tekan butang mula/henti buat seketika dan kemudian gerakkan robot ke bahagian lantai yang berwarna terang. Jika masalah tersebut terus berlaku pada lantai berwarna terang, sila pergi ke www.philips.com/support atau hubungi Pusat Khidmat Pelanggan di negara anda.
	Robot membersihkan lantai yang memantulkan cara matahari dengan agak kuat. Ini mencetuskan sensor jatuh dan menyebabkan robot untuk bergerak dalam corak yang luar biasa.	Tutupkan langsir untuk menghalang cahaya matahari daripada memasuki bilik itu. Anda juga boleh memulakan pembersihan apabila cahaya matahari kurang terang.
Bateri boleh cas semula tidak boleh dicas lagi atau sangat pantas kehabisan kuasa.	Bateri boleh cas semula telah mencapai akhir hayatnya.	Dapatkan bateri boleh cas semula itu digantikan oleh pusat perkhidmatan (lihat 'Menggantikan bateri boleh cas semula') Philips.
Robot bergerak dalam bulatan.	Robot berada dalam mod pembersihan rapi.	Ini kelakuan biasa. Mod pembersihan sangat bersih boleh diaktifkan apabila banyak kotoran dikesan di lantai bagi pembersihan yang rapi. Ini juga adalah sebahagian daripada mod auto-pembersihan. Selepas lebih kurang satu minit, robot memulakan semula corak pembersihan biasanya. Anda juga boleh menghentikan mod pembersihan sangat bersih dengan memilih mod pembersihan yang berbeza dalam apl.
Robot tidak dapat mencari stesen dok.	Terdapat ruang yang mencukupi untuk robot mengemudi ke atas stesen dok.	Cuba cari tempat lain untuk stesen dok (lihat 'Memasang stesen dok').
	Robot masih aktif mencari.	Berikan robot lebih kurang 20 minit untuk kembali ke stesen dok.
	Robot tidak bermula dari stesen dok.	Jika anda mahu robot kembali ke stesen dok selepas membersihkan, mulakannya dari stesen dok.

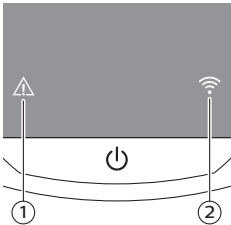
ข้อมูลเบื้องต้น

ขอแสดงความยินดีกับผลิตภัณฑ์ใหม่และต้อนรับเข้าสู่โลกของฟิลิปส์!
เพื่อให้คุณได้รับประโยชน์อย่างเต็มที่จากบริการที่ Philips มอบให้ โปรดลงทะเบียนผลิตภัณฑ์ของคุณที่
www.philips.com/welcome

ส่วนประกอบ (รูปที่ 1)

- 1 ฝาปิดด้านบน
- 2 ตามจับฝาปิดภาชนะเก็บฝุ่น
- 3 ฝาปิดภาชนะเก็บฝุ่น
- 4 แผ่นกรอง
- 5 ภาชนะเก็บฝุ่น
- 6 พัดลม
- 7 กันชน
- 8 เซนเซอร์ที่แนบมา
- 9 ปุ่มเริ่ม/หยุด
- 10 หน้าจอแสดงผล
- 11 หัวดูด TriActive XL
- 12 ลู่วิน
- 13 ตามแปรงด้านข้าง
- 14 เซนเซอร์ตรวจจับการรบกวน
- 15 ช่องใส่แบตเตอรี่
- 16 ล้อ
- 17 ช่องดูดฝุ่น
- 18 แปรงด้านข้าง
- 19 ปลั๊กขนาดเล็ก
- 20 อะแดปเตอร์
- 21 แท่นวาง

หน้าจอแสดงผล



- 1 ไฟแสดงสถานะเตือน
- 2 ไฟแสดงการเชื่อมต่อ WiFi

วิธีการทำงานของหุ่นยนต์

สิ่งที่หุ่นยนต์ทำความสะอาด

หุ่นยนต์นี้มีความสามารถที่เหมาะสมกับการทำความสะอาดพื้นในบ้านของคุณ
หุ่นยนต์นี้เหมาะอย่างยิ่งสำหรับใช้ทำความสะอาดพื้นแข็ง เช่น พื้นไม้ พื้นกระเบื้อง
หรือพื้นเคลือบน้ำมัน หากใช้ทำความสะอาดพื้นนุ่ม เช่น พรม อาจมีปัญหาได้

หากคุณใช้หุ่นยนต์บนพรม ควรเผื่อในครั้งแรกที่ใช้ว่า

หุ่นยนต์นั้นสามารถจัดการกับพื้นประเภทนี้ ได้หรือไม่

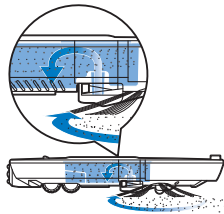
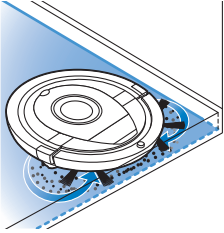
หุ่นยนต์ยังต้องการการควบคุมดูแลอีกด้วยเมื่อคุณใช้หุ่นยนต์บนพื้นแข็งที่มีสีมืดหรือมีความมันเงามาก

วิธีการทำความสะอาดของหุ่นยนต์

ระบบทำความสะอาด

หุ่นยนต์มีระบบทำความสะอาด 2 ขั้นตอน เพื่อให้ทำความสะอาดพื้นของคุณได้อย่างมีประสิทธิภาพ

- แปลงแบบสองด้านสามารถช่วยหุ่นยนต์ทำความสะอาดตามมุมและผนังได้ นอกจากนี้ยังช่วยจัดสิ่งสกปรกจากพื้นและดูดเข้าไปยังช่องดูดฝุ่นอีกด้วย



- ความแรงในการดูดของหุ่นยนต์จะดูดสิ่งสกปรกที่ไม่ฝังแน่น แล้วส่งไปยังช่องดูดฝุ่นเข้าสู่ภาชนะเก็บฝุ่น

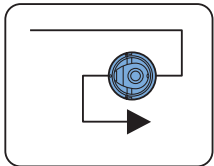
รูปแบบการทำความสะอาด

ในโหมดทำความสะอาดอัตโนมัติ

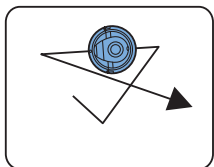
หุ่นยนต์จะใช้รูปแบบการทำความสะอาดที่เปลี่ยนลำดับไปโดยอัตโนมัติ

เพื่อให้ทำความสะอาดแต่ละพื้นที่ของห้องได้อย่างหมดจด รูปแบบการทำความสะอาดที่ใช้มีดังต่อไปนี้:

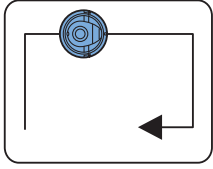
1 รูปแบบตัว Z หรือซิกแซก



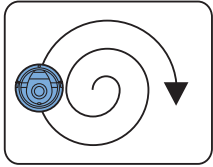
2 รูปแบบสุ่ม



3 รูปแบบตามแนวนอน



4 รูปแบบทำความสะอาดเฉพาะจุด

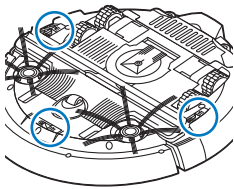


ในโหมดทำความสะอาดอัตโนมัติ หุ่นยนต์จะใช้รูปแบบเหล่านี้ในลำดับที่ตายตัว ได้แก่ รูปแบบ Z, รูปแบบลิ่ม, รูปแบบตามแนวนอน และรูปแบบทำความสะอาดเฉพาะจุด

เมื่อหุ่นยนต์ดำเนินการตามลำดับรูปร่างนี้ครบแล้ว หุ่นยนต์จะเริ่มเคลื่อนที่ตามรูปแบบ Z อีกครั้ง หุ่นยนต์ยังคงใช้ลำดับรูปร่างนี้ในการทำทำความสะอาดห้องจนกระทั่งแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้ลดต่ำ หรือจนกระทั่งผู้ใช้ปิดเครื่องด้วยตนเอง

หมายเหตุ: นอกจากนี้ คุณยังสามารถเลือกแต่ละโหมดได้ในแอป

วิธีที่หุ่นยนต์หลีกเลี่ยงพื้นที่ที่มีความสูงต่างระดับ



หุ่นยนต์มีเซ็นเซอร์ตรวจจับการรบกวนสามตัวติดตั้งอยู่ที่ด้านล่าง

หุ่นยนต์จะใช้เซ็นเซอร์ตรวจจับการรบกวนเหล่านี้ในการตรวจจับและหลีกเลี่ยงพื้นที่ที่มีความสูงต่างระดับ เช่น บันได

หมายเหตุ:

เป็นเรื่องปกติสำหรับหุ่นยนต์ที่จะเคลื่อนที่เล็กน้อยเลียดออกไปจากขอบซึ่งมีพื้นผิวที่มีความสูงต่างกัน เนื่องจากเซ็นเซอร์ตรวจจับการรบกวนนั้นอยู่ติดจากกันชนเข้ามาเล็กน้อย

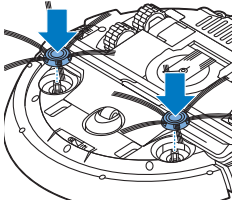
ข้อควรระวัง: ในบางกรณี

เซ็นเซอร์ตรวจจับการรบกวนอาจตรวจไม่พบบันไดหรือพื้นที่ที่มีความสูงต่างระดับ ได้ทันเวลา ดังนั้น จึงควรตรวจสอบหุ่นยนต์อย่างรอบคอบในช่วงสองสามครั้งแรกที่คุณใช้งาน และในเวลาที่หุ่นยนต์ทำงานในบริเวณใกล้เคียงกับบันไดหรือพื้นที่ที่มีความสูงต่างระดับ ควรทำความสะอาดเซ็นเซอร์ตรวจจับการรบกวนเป็นประจำเพื่อให้หุ่นยนต์จะยังคงตรวจจับพื้นที่ต่างระดับได้อย่างเหมาะสมและต่อเนื่อง (ดูคำแนะนำในบท 'การทำความสะอาดและบำรุงรักษา')

ก่อนใช้งานครั้งแรก

การติดตั้งแปรงด้านข้าง

- 1 แกะกล่องแปรงด้านข้าง แล้ววางหุ่นยนต์บนโต๊ะหรือบนพื้นแบบหยาบๆ ทิ้งไว้

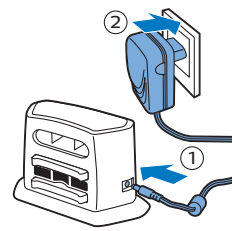


2 กดแปรงดันข้างลงไปบนแกนที่ด้านล่างของหุ่นยนต์

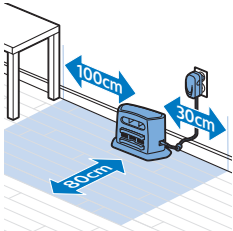
หมายเหตุ: ตรวจสอบว่าคุณติดตั้งแปรงดันข้างอย่างถูกต้องแล้ว
กดแปรงลง ไปบนแกนจนกระทั่งเข้าที่และมีเสียงดังคลิก

การเตรียมตัวก่อนใช้งาน

การติดตั้งแท่นวาง

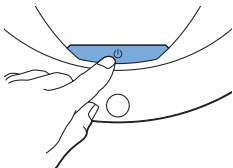


- 1 เสียบปลั๊กขนาดเล็กของอะแดปเตอร์เข้ากับช่องเสียบบนแท่นวาง (1)
และเสียบอะแดปเตอร์เข้ากับเต้ารับบนผนัง (2)
- 2 วางแท่นวางในแนวนอนบนพื้นระนาบให้พียงกับผนัง



หมายเหตุ: ตรวจสอบให้แน่ใจว่า ไม่มีสิ่งกีดขวางหรือมีพื้นต่างระดับที่มีความสูงต่างกัน 80 ซม.
ที่ด้านหน้า, 30 ซม. ที่ด้านขวาและ 100 ซม. ที่ด้านซ้ายของแท่นวาง

หมายเหตุสำคัญ: โหมดพักเครื่อง



ในโหมดพักเครื่อง หุ่นยนต์จะไม่ตอบสนองใดๆ เมื่อคุณกดปุ่ม

เมื่อต้องการเปิดใช้หุ่นยนต์ที่อยู่ในโหมดพักเครื่องอีกครั้ง:

- 1 กดปุ่มเริ่ม/หยุดบนหุ่นยนต์ 1 วินาทีเพื่อสลับหุ่นยนต์จากโหมดพักเครื่องเป็นโหมดสแตนด์บาย
- 2 กดปุ่มเริ่ม/หยุดบนหุ่นยนต์เป็นเวลาสั้นๆ หรือกดปุ่มเริ่มในแอปเพื่อเริ่มต้นทำความสะอา
- 3 หากหุ่นยนต์ไม่ยอมเริ่มต้นทำความสะอา
ให้นำหุ่นยนต์ไปเสียบปลั๊กเข้ากับแท่นวางเพื่อชาร์จแบตเตอรี่

หุ่นยนต์จะเข้าสู่โหมดพักเครื่อง เมื่อคุณกดปุ่มเริ่ม/หยุดค้างไว้เป็นเวลา 3 วินาที

หุ่นยนต์อาจเข้าสู่โหมดพักเครื่องเมื่อแบตเตอรี่หมด

แบตเตอรี่อาจหมดลงหากหุ่นยนต์ไม่สามารถหาแท่นวางได้ เป็นต้น

หมายเหตุ: คุณ ไม่สามารถสั่งให้หุ่นยนต์ออกจากโหมดพักเครื่องโดยการกดปุ่มเริ่ม/หยุดในแอปได้
ต้องกดปุ่มเริ่ม/หยุดบนหุ่นยนต์

1 sec. ON 3 sec. OFF

การชาร์จแบตเตอรี่

การชาร์จ

- ในการชาร์จครั้งแรก และเมื่อแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้ของหุ่นยนต์หมด จะต้องใช้เวลาในการชาร์จ 4 ชั่วโมง
- เมื่อชาร์จแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟ ได้จนเต็ม หุ่นยนต์จะสามารถทำความสะอาดได้นานถึง 120 นาที
- หุ่นยนต์สามารถชาร์จได้เฉพาะบนแท่นวางเท่านั้น

การชาร์จโดยอัตโนมัติระหว่างการใช้งาน

- 1 เมื่อหุ่นยนต์ทำความสะอาดเสร็จแล้ว หรือเมื่อเหลือพลังงานในแบตเตอรี่เหลือเพียง 15% หุ่นยนต์จะทำการค้นหาแท่นวางโดยอัตโนมัติเพื่อชาร์จไฟใหม่ เมื่อหุ่นยนต์ค้นหาแท่นวาง ปุ่มเริ่ม/หยุดจะกะพริบถี่ๆ
- 2 เมื่อแบตเตอรี่แบบชาร์จใหม่ ได้ชาร์จไฟเต็มแล้ว ปุ่มเริ่ม/หยุดจะติดสว่างอย่างต่อเนื่อง

หมายเหตุ:
หุ่นยนต์จะค้นหาแท่นวางโดยอัตโนมัติเฉพาะในกรณีที่หุ่นยนต์เริ่มการทำความสะอาดจากแท่นวางเท่านั้น

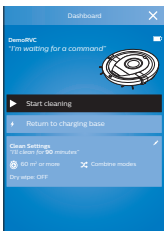
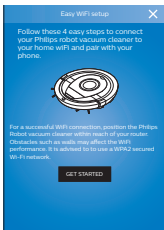
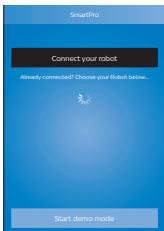
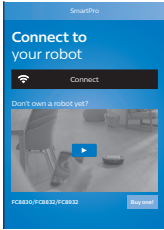
การชาร์จบนแท่นวาง

- 1 กดปุ่มเปิด/ปิดที่อยู่บนตัวหุ่นยนต์
- 2 วางหุ่นยนต์บนแท่นวางที่เสียบปลั๊กไฟอยู่

- 3 ปุ่มเริ่ม/หยุดเริ่มต้นกะพริบช้าๆ

- 4 เมื่อแบตเตอรี่แบบชาร์จใหม่ ได้ชาร์จไฟเต็มแล้ว ปุ่มเริ่ม/หยุดจะติดสว่างอย่างต่อเนื่อง

การตั้งค่าการเชื่อมต่อ WiFi



- 1 ค้นหา 'Philips SmartPro' ใน Apple App Store หรือใน Google Play Store
- 2 ดาวน์โหลดและติดตั้งแอป Philips SmartPro
- 3 เปิดแอปและกดปุ่ม 'เชื่อมต่อ'
- 4 กดปุ่มเริ่ม/หยุดบนหุ่นยนต์ 10 วินาทีเพื่อเปิดหุ่นยนต์ และเปิดใช้งานโหมดการตั้งค่า WiFi และอินเทอร์เน็ตของหุ่นยนต์ การตั้งค่า WiFi ทำงานอยู่ถ้าไฟแสดงการเชื่อมต่อ WiFi กลow เป็นสีส้ม

- 5 กด 'เชื่อมต่อหุ่นยนต์ของคุณ'

- 6 กด 'เริ่มต้นใช้งาน' และทำตามคำแนะนำที่ปรากฏบนหน้าจอ ซึ่งมีทั้งหมดสี่ขั้นตอน
- 7 ไฟแสดงการเชื่อมต่อ WiFi จะติดสว่างเป็นสีฟ้าต่อเนื่องเมื่อมีการเชื่อมต่อ WiFi

- 8 หุ่นยนต์มีการเชื่อมต่อแล้วเมื่อคุณเห็นหุ่นยนต์ในหน้าจอของแอป ซึ่งจะมีลักษณะเหมือนกับภาพทางซ้าย

ควรทำอย่างไรหากการตั้งค่า WiFi ล้มเหลว

หากไม่มีการเชื่อมต่อ WiFi หลังจากผ่านไป 1 นาที เครื่องจะเข้าสู่โหมดจุดเชื่อมต่อและรอการพยายามตั้งค่าการเชื่อมต่อใหม่

สำหรับ iPhone:

- 1 เปิดการตั้งค่า เลือก 'Wi-Fi' และเลือก 'PHILIPS Setup'
- 2 เลือกจุดเชื่อมต่อที่เริ่มต้นด้วยคำว่า 'PHILIPS Setup'
- 3 กลับไปที่แอป Philips SmartPro แล้วคลิก 'ถัดไป' เพื่อตั้งค่าการเชื่อมต่อ WiFi

สมาร์ตโฟน Android:

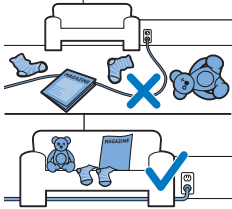
- 1 ไปที่ 'การตั้งค่า' และแตะ WiFi
- 2 เลือก 'PHILIPS Setup'
- 3 กลับไปที่แอป Philips SmartPro แล้วคลิก 'ถัดไป' เพื่อตั้งค่าการเชื่อมต่อ WiFi

ข้อมูลจำเพาะของ WiFi

- หุ่นยนต์ได้รับการออกแบบมาเพื่อเชื่อมต่อกับเราเตอร์มาตรฐานของผู้บริโภคที่ใช้การเข้ารหัสข้อมูล WEP, WPA-PSK, WPA2-PSK หรือ ไม่มีการเข้ารหัสข้อมูล (เครือข่าย WiFi แบบเปิด)
- โดยส่วนมากจะไม่สามารถเชื่อมต่อกับฮอตสปอตสาธารณะ เครือข่ายสำนักงาน หรือเครือข่ายของโรงเรียนได้
- หุ่นยนต์จะไม่ทำงานกับเราเตอร์ 5 GHz หากพบปัญหาในการเชื่อมต่อหุ่นยนต์กับเราเตอร์โปรดตรวจสอบว่าเราเตอร์ของคุณสามารถเปลี่ยนเป็นการตั้งค่าแบบ 2.4 GHz ได้หรือไม่

การใช้หุ่นยนต์

การเตรียมห้องสำหรับทำความสะอาด



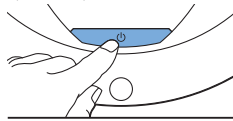
ก่อนที่คุณจะเริ่มใช้หุ่นยนต์ทำความสะอาด

ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณได้เก็บวัตถุที่แตกหักง่ายและไม่ยึดแน่นขึ้นจากพื้นแล้ว

และยังควรเก็บสายเคเบิล สายไฟ และสายต่างๆ ออกจากพื้น

ฟังก์ชันการทำงานของปุ่มเริ่ม/หยุด

ปุ่มเริ่ม/หยุดมี 5 ฟังก์ชันการทำงานดังนี้



1 sec.	ON	10 sec.	📶
1 x	⏸️▶️	20 sec.	📶🔌
3 sec.	OFF		

วิธีการกดปุ่มเริ่ม/หยุดของคุณ

กดปุ่มเริ่ม/หยุดค้าง 1 วินาที

กดปุ่มเริ่ม/หยุดเป็นเวลาสั้นๆ

กดปุ่มเริ่ม/หยุดค้าง 3 วินาที

กดปุ่มเริ่ม/หยุดค้าง 10 วินาที

กดปุ่มเริ่ม/หยุดค้าง 20 วินาที

วิธีการตอบสนองของหุ่นยนต์

หุ่นยนต์เปลี่ยนจากโหมดพักเครื่องเป็นโหมดสแตนด์บาย

หุ่นยนต์เริ่มหรือหยุดทำความสะอาด

เปิดหรือปิดหุ่นยนต์

เปิดใช้งานการตั้งค่า WiFi และอินเทอร์เน็ตเพื่อผู้ใช้บนหุ่นยนต์

รีเซ็ตการเชื่อมต่อ WiFi คุณได้ยินเสียงบี๊พยาว เปิดใช้งานการตั้งค่า WiFi และอินเทอร์เน็ตเพื่อผู้ใช้

สัญญาณของอินเทอร์เน็ตเพื่อผู้ใช้และความหมาย

หุ่นยนต์มีจอแสดงผลพร้อมไฟแสดงสถานะสองดวง: ไฟแสดงสถานะเตือนและไฟแสดงการเชื่อมต่อ

WiFi ปุ่มเริ่ม/หยุดจะแสดงสัญญาณไฟ ตารางด้านล่างอธิบายความหมายของสัญญาณ

สัญญาณ คำอธิบายสัญญาณ

ความหมายของสัญญาณ

	ปุ่มเริ่ม/หยุดติดสว่างต่อเนื่อง	หุ่นยนต์พร้อมทำงานสะอาด
	ปุ่มเริ่ม/หยุดกะพริบช้าๆ	หุ่นยนต์กำลังชาร์จ
	ปุ่มเริ่ม/หยุดกะพริบถี่ๆ	หุ่นยนต์กำลังค้นหาตำแหน่ง
		แบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้ของหุ่นยนต์เหลือพลังงานน้อย
	ไฟแสดงการเชื่อมต่อ WiFi กะพริบช้าๆ	หุ่นยนต์อยู่ในโหมดการตั้งค่า WiFi หุ่นยนต์ยังไม่มีมีการเชื่อมต่อกับสมาร์ตโฟนและเราเตอร์ WiFi
	ไฟแสดงการเชื่อมต่อ WiFi กะพริบอย่างรวดเร็ว	หุ่นยนต์จับคู่กับสมาร์ตโฟนแล้ว แต่ยังไม่ได้เชื่อมต่อกับเราเตอร์ WiFi
	ไฟแสดงการเชื่อมต่อ WiFi กะพริบเป็นระยะเวลาสั้นๆ สลับครั้งโดยวนซ้ำ	หุ่นยนต์กำลังเชื่อมต่อกับเราเตอร์ WiFi
	ไฟแสดงการเชื่อมต่อ WiFi ติดสว่างเป็นสีฟ้าต่อเนื่อง	หุ่นยนต์เชื่อมต่อ WiFi สำเร็จ
	ไฟแสดงสถานะเตือนติดสว่าง ในขณะที่เดียวกัน คุณได้รับการแจ้งเตือนแบบพุดในแอปเพื่อแจ้งข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับปัญหา	หุ่นยนต์ถูกยกขึ้นขณะทำความสะอาด
		ล้อหรือแปรงดันข้างติด
		กั้นชนของหุ่นยนต์ติด
		ไม่มีฝาครอบด้านบนหรือปิดอย่าง ไม่ถูกต้อง
		หุ่นยนต์หาตำแหน่ง ไม่พบ

การตอบสนองต่อการปรับมือ

หากมองไม่เห็นหุ่นยนต์ คุณสามารถค้นหาตำแหน่งหุ่นยนต์ได้โดยปรับมือหนึ่งครั้ง

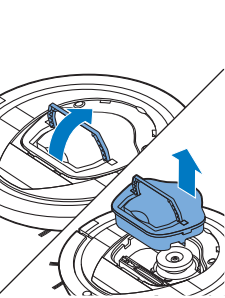
หุ่นยนต์จะตอบสนองด้วยการส่งเสียงบี๊พและด้วยการทำให้ไอคอนทั้งหมดบนหน้าจอติดไฟสว่าง

การตอบสนองต่อการปรับมือจะถูกเปิดใช้งานเมื่อหุ่นยนต์เข้าสู่โหมดพักเครื่องในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:

- เมื่อหุ่นยนต์หยุดทำความสะอาดเนื่องจากมีข้อผิดพลาด
- เมื่อหุ่นยนต์ไม่สามารถค้นหาตำแหน่งได้ภายใน 20 นาที

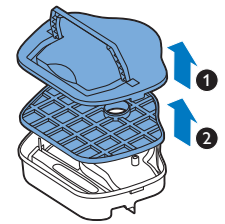
การทำความสะอาดและบำรุงรักษา

การเทสิ่งสกปรกและการทำความสะอาดภาชนะเก็บฝุ่น

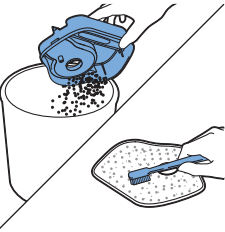


- เทฝุ่นและทำความสะอาดถังเก็บฝุ่นเมื่อแอปแสดงว่าที่เก็บฝุ่นเต็ม
- 1 ถอดฝาครอบ
 - 2 ดึงตามจับของฝาภาชนะเก็บฝุ่นขึ้น และยกภาชนะเก็บฝุ่นออกจากช่องใส่ภาชนะเก็บฝุ่น

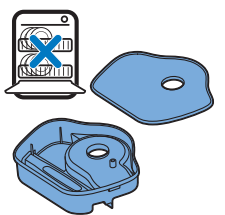
หมายเหตุ: เมื่อคุณถอดหรือใส่ภาชนะเก็บฝุ่น โปรดระมัดระวังไม่ให้เกิดความเสียหายกับใบพัดของพัดลมมอเตอร์



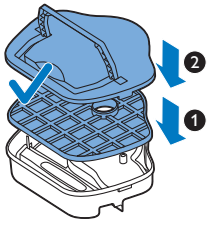
- 3 เปิดฝาภาชนะเก็บฝุ่น (1) ออกอย่างระมัดระวังและนำแผ่นกรองออก (2)



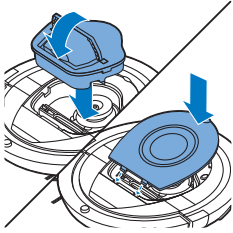
- 4 เคาะภาชนะเก็บฝุ่นเหนือถังขยะเพื่อเทฝุ่นออก ทำความสะอาดแผ่นกรองและบริเวณภายในภาชนะเก็บฝุ่นด้วยผ้าหรือแปรงสีฟันที่มีขนนุ่ม นอกจากนี้ ยังควรทำความสะอาดของดูดฝุ่นที่บริเวณด้านล่างของภาชนะเก็บฝุ่นด้วย



ข้อควรระวัง:
ห้ามทำความสะอาดภาชนะเก็บฝุ่นและแผ่นกรองด้วยน้ำหรือโดยใช้เครื่องล้างจาน



- 5 วางแผ่นกรองล้างเข้าภาชนะเก็บฝุ่น (1) จากนั้น ปิดฝาลงบนภาชนะเก็บฝุ่น (2)



- 6 ใส่ภาชนะเก็บฝุ่นกลับเข้าไปในช่องใส่ภาชนะเก็บฝุ่นและปิดฝาด้านบนตัวหุ่นยนต์

ข้อควรระวัง: ตรวจสอบให้แน่ใจว่า มีแผ่นกรองอยู่ภายในภาชนะเก็บฝุ่น หากคุณใช้หุ่นยนต์โดยที่ไม่มีแผ่นกรองอยู่ภายในภาชนะเก็บฝุ่น มอเตอร์จะชำรุดเสียหายได้

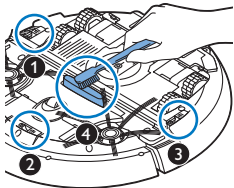
การทำความสะอาดหุ่นยนต์

เพื่อคงไว้ซึ่งประสิทธิภาพการทำความสะอาดที่ดีที่สุด คุณต้องทำความสะอาดเซนเซอร์ตรวจจับการรบกวน หล่อ แปรงด้านข้าง รวมทั้งช่องดูดเป็นครั้งคราว

- 1 วางหุ่นยนต์หงายขึ้นบนพื้นผิวเรียบ

- 2 ใช้แปรงที่มีขนแปรงนุ่ม (เช่น แปรงสีฟัน)

เพื่อขจัดสิ่งสกปรกหรือเศษขนออกจากเซนเซอร์ตรวจจับการรบกวน

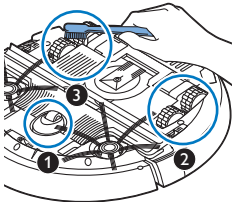


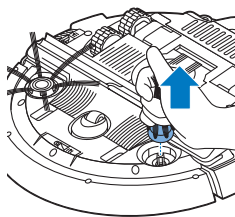
หมายเหตุ: คุณจำเป็นต้องทำความสะอาดเซนเซอร์เป็นประจำ

หากเซนเซอร์ตรวจจับการรบกวนสกปรก หุ่นยนต์อาจตรวจไม่พบพื้นตํ่าระดับหรือบันได

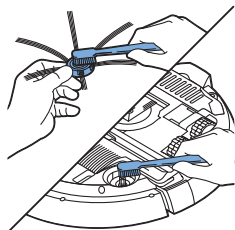
- 3 ใช้แปรงที่มีขนแปรงนุ่ม (เช่น แปรงสีฟัน)

เพื่อขจัดสิ่งสกปรกหรือเศษขนออกจากล้อหน้าและล้อด้านข้าง





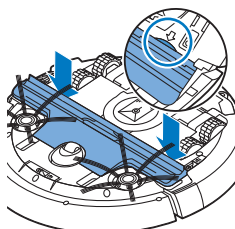
- 4 ในการทำความสะอาดแปร่งด้านข้าง ให้จับชนแปรงและดึงออกจากด้าม



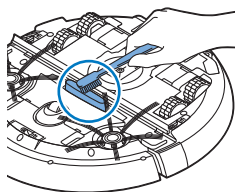
- 5 ขจัดเศษขน เส้นผม และเส้นด้ายออกจากด้ามและแปร่งด้านข้างด้วยแปรงขนอ่อนนุ่ม (เช่น แปรงสีฟัน) หรือผ้า

เคล็ดลับ: หากขนของแปร่งด้านข้างหักหรืออ ให้แช่แปร่งด้านข้างในน้ำอุ่นซักพักหนึ่ง หากยังไม่สามารถทำให้ขนแปรงคืนสภาพ ให้เปลี่ยนแปร่งด้านข้าง (ดู 'การเปลี่ยนแปร่งด้านข้าง')

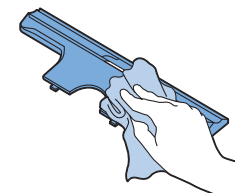
- 6 ตรวจสอบแปร่งด้านข้างและด้านล่างของหุ่นยนต์ว่ามีวัตถุแหลมคมที่อาจทำให้เกิดความเสียหายต่อพื้นของคุณหรือไม่



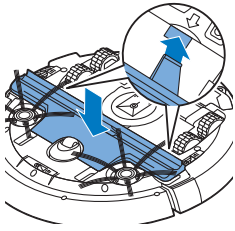
- 7 หลังจากที่คุณถอดแปร่งด้านข้างออกจากด้ามแล้ว ให้แฉส่วนที่ยึดแน่นของหัวดูด TriActive XL โดยสอดนิ้วเข้าไปยังตำแหน่งที่ทำเครื่องหมายด้วยลูกศร และดึงหัวดูด TriActive ออกจากหุ่นยนต์



- 8 ทำความสะอาดช่องดูดฝุ่นด้วยแปรงที่มีขนนุ่ม (เช่น แปรงสีฟัน)



- 9 ขจัดสิ่งสกปรกที่มองเห็นได้ทั้งหมดออกจากหัวดูด TriActive



10 เลียบตะขอยึดของหัวตัด TriActive ลงในช่องทางด้านล่างของหุ่นยนต์ ดันหัวตัด TriActive กลับเข้าที่ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าหัวตัด TriActive สามารถขยับขึ้นและลงได้อย่างอิสระสองสามมิลลิเมตร หากหัวตัด TriActive ไม่สามารถขยับได้อย่างอิสระ ให้ถอดแยกอีกครั้งแล้วประกอบใหม่อย่างระมัดระวัง

การสั่งซื้ออุปกรณ์เสริม

หากต้องการซื้ออุปกรณ์เสริมหรืออะไหล่ โปรดไปที่ www.philips.com/parts-and-accessories หรือติดต่อตัวแทนจำหน่าย Philips และคุณยังสามารถติดต่อศูนย์บริการลูกค้า Philips ในประเทศของคุณได้อีกด้วย
(ดูที่รายละเอียดการติดต่อจากเอกสารแผ่นพับเกี่ยวกับการรับประกันทั่วโลก)

การเปลี่ยนอะไหล่

การเปลี่ยนแผ่นกรอง

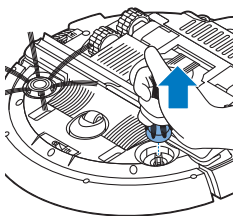
ควรเปลี่ยนแผ่นกรองหากสกปรกมากหรือชำรุด
คุณสามารถสั่งซื้อแผ่นกรองใหม่ได้โดยใช้หมายเลขการสั่งซื้อ FC8012
สำหรับคำแนะนำเกี่ยวกับวิธีถอดแผ่นกรองออกจากภาชนะเก็บฝุ่นและวิธีใส่แผ่นกรองในภาชนะเก็บฝุ่น โปรดดูส่วน 'การเปลี่ยนสกรูและทำความสะอาดภาชนะเก็บฝุ่น' ในบท
'การทำความสะอาดและการบำรุงรักษา'

การเปลี่ยนแปรงด้านข้าง

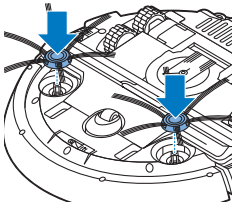
เปลี่ยนแปรงด้านข้างหลังจากใช้ไประยะหนึ่งเพื่อให้ได้การทำความสะอาดที่เหมาะสม

หมายเหตุ: ควรเปลี่ยนแปรงด้านข้างอยู่เสมอเมื่อสังเกตเห็นร่องรอยของการสึกหรอหรือชำรุด
เรายังขอแนะนำให้คุณเปลี่ยนแปรงด้านข้างทั้งสองแปรงในคราวเดียวกันอีกด้วย
คุณสามารถสั่งซื้ออะไหล่แปรงด้านข้างได้แบบเป็นชุดโดยใช้หมายเลขการสั่งซื้อ FC8013

1 ในการเปลี่ยนแปรงด้านข้าง ให้จับที่ขนแปรงตัวเก่าแล้วดึงออกจากตัว



2 ดันแปรงด้านข้างตัวใหม่ลงบนด้าม



การเปลี่ยนแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้

ควรเปลี่ยนแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้ใหม่ของหุ่นยนต์โดยวิศวกรบริการที่มีคุณสมบัติเหมาะสมเท่านั้น นำหุ่นยนต์ไปเปลี่ยนแบตเตอรี่ที่ศูนย์บริการที่ได้รับการรับรองโดย Philips เมื่อคุณไม่สามารถชาร์จไฟได้อีกหรือเมื่อพลังงานหมดเร็ว

คุณสามารถดูรายละเอียดการติดต่อศูนย์บริการลูกค้า Philips

ในประเทศของคุณได้ในเอกสารแผ่นพับเกี่ยวกับการรับประกันทั่วโลกหรือที่เว็บไซต์

www.philips.com/support

การรับประกันและสนับสนุน

หากคุณต้องการข้อมูลหรือการสนับสนุน โปรดเข้าชมเว็บไซต์ www.philips.com/support

หรืออ่านข้อมูลจากเอกสารแผ่นพับที่แยกเฉพาะเกี่ยวกับการรับประกันทั่วโลก

เครื่องดูดฝุ่นหุ่นยนต์ของคุณ ได้รับการออกแบบและพัฒนาขึ้นมาด้วยความรอบคอบที่สุด

ในกรณีที่ต้องซ่อมแซมหุ่นยนต์

ศูนย์บริการลูกค้าในประเทศของคุณจะสามารถช่วยเหลือคุณ ได้ภายในระยะเวลาสั้นที่สุดและสะดวกที่สุด หากในประเทศของคุณไม่มีศูนย์บริการลูกค้า โปรดติดต่อตัวแทนจำหน่ายผลิตภัณฑ์ Philips ในประเทศของคุณ

การรีไซเคิล



- สัญลักษณ์นี้หมายความว่าไม่ควรทิ้งผลิตภัณฑ์นี้ร่วมกับขยะภายในบ้านทั่วไปได้ (2012/19/EU)



- สัญลักษณ์นี้หมายความว่าผลิตภัณฑ์นี้มีแบตเตอรี่แบบชาร์จไฟใหม่ได้ในตัวซึ่งไม่ควรทิ้งร่วมกับขยะภายในบ้านทั่วไป (2006/66/EC)
โปรดนำผลิตภัณฑ์ของคุณไปยังศูนย์รวบรวมอย่างเป็นทางการ หรือศูนย์บริการของ Philips เพื่อทำการถอดแบตเตอรี่แบบชาร์จไฟใหม่ ได้ออกโดยผู้ที่มีความชำนาญ
- ปฏิบัติตามกฎหมายในประเทศของคุณสำหรับชุดผลิตภัณฑ์ไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์
รวมทั้งนำแบตเตอรี่ที่ชาร์จใหม่ได้ในแต่ละชุด
การทิ้งอย่างถูกวิธีจะช่วยป้องกันไม่ให้เกิดผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อมและสุขภาพของมนุษย์

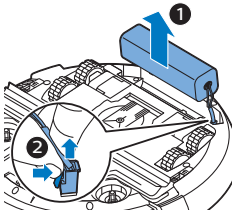
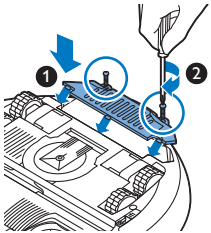
การถอดแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้

คำเตือน: เพียงถอดแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้เมื่อทั้งเครื่องต้องแน่ใจว่าไม่มีประจุเหลืออยู่ในแบตเตอรี่ที่จะถอดออก

ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อถอดแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้

คุณยังสามารถนำหุ่นยนต์ไปที่ศูนย์บริการของ Philips เพื่อทำการถอดแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้ติดต่อศูนย์บริการลูกค้า Philips ในประเทศของคุณเพื่อขอรับที่อยู่ของศูนย์บริการที่อยู่ใกล้คุณ

- 1 เริ่มการทำงานของหุ่นยนต์จากตำแหน่งภายในห้อง ไม่ใช่จากแท่นวาง
- 2 ปลดปล่อยหุ่นยนต์ทำงานจนกว่าแบตเตอรี่แบบชาร์จไฟได้จะหมดเพื่อให้อุ่นใจว่าได้ใช้พลังงานจนหมดจริงๆ ก่อนที่คุณจะถอดแบตเตอรี่ทั้ง
- 3 ถอดสลักของฝาปิดของแบตเตอรี่ออก และถอดฝาดังกล่าวออก



- 4 ยกแบตเตอรี่ที่ชาร์จใหม่ได้ออกและปลดสาย
- 5 นำหุ่นยนต์และแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้ไปยังจุดเก็บรวบรวมขยะที่เป็นอุปกรณ์ไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์

การแก้ปัญหา

บทนี้ ได้รวบรวมปัญหาทั่วไปเกี่ยวกับเครื่องซึ่งคุณอาจพบได้

หากยังไม่สามารถแก้ไขปัญหาตามข้อมูลด้านล่างได้ โปรดดูรายการคำถามที่พบบ่อยที่

www.philips.com/support หรือติดต่อศูนย์บริการลูกค้าในประเทศของคุณ

ปัญหา	สาเหตุที่เป็นไปได้	การแก้ปัญหา
หุ่นยนต์ไม่ยอมเริ่มต้นทำความสะอาดเวลาที่ตั้งนกดปุ่มเริ่ม/หยุด	แบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้ไม่มีพลังงาน	ชาร์จไฟแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้ (ดูบท 'การเตรียมเพื่อใช้งาน')
หุ่นยนต์อยู่ในโหมดพักเครื่อง		กดปุ่มเริ่ม/หยุดค้างหนึ่งวินาทีเพื่อเปิดใช้งานหุ่นยนต์อีกครั้ง เมื่อคุณกดปุ่มเริ่ม/หยุดเป็นเวลาสั้นๆ อีกครั้ง หุ่นยนต์จะเริ่มทำความสะอาด หากแบตเตอรี่ที่ชาร์จใหม่ได้ไม่มีพลังงาน หุ่นยนต์จะไม่ตอบสนอง ในกรณีนี้ ให้วางหุ่นยนต์บนแท่นวางที่เสียบปลั๊กไฟอยู่

ปัญหา	สาเหตุที่เป็นไปได้	การแก้ปัญหา
หุ่นยนต์ไม่ตอบสนองเมื่อกดปุ่มใด- ปุ่มหนึ่ง	แบตเตอรี่ของหุ่นยนต์ที่สามารถชาร์จ- ไฟได้ ไม่มีพลังงาน	วางหุ่นยนต์บนแท่นวางที่เสียบปลั๊กไฟอยู่ หลังผ่านไปไม่กี่วินาที หุ่นยนต์จะลงเสียงบี๊และจอแสดงผลจะติดสว่าง
ไฟแสดงสถานะเตือนกะพริบอย่าง- รวดเร็ว ในขณะเดียวกัน คุณได้รับการแจ้งเตือนแบบพุชโน- แอฟเพื่อแจ้งข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับ ปัญหา	ล้อยางน้อยหนึ่งด้านติด	นำเศษขน เส้นผม ค้าย หรือสายใดๆ ที่ไปติดอยู่ที่ระบบกันสะเทือนของล้อออก
	แปรงด้านข้างอย่างน้อยหนึ่งด้านติด	ทำความสะอาดแปรงด้านข้าง (ดู 'การทำความสะอาดหุ่นยนต์')
	ไม่มีฝาครอบด้านบนหรือปิดอย่าง ไม่ถูก- ตอง	เมื่อไม่มีฝาปิดด้านบน หรือไม่ได้ปิดฝาอย่างถูกต้อง หุ่นยนต์จะ ไม่ทำงาน ให้ปิดฝาด้านบนหุ่นยนต์อย่างถูกต้อง
	กันชนติด	ยกหุ่นยนต์ขึ้นเพื่อให้กันชนหายติดขัด วางหุ่นยนต์ให้ห่างจากสิ่งกีดขวางและกดปุ่มเริ่ม/หยุดเป็น- เวลาสั้นๆ เพื่อให้หุ่นยนต์ทำความสะอาดต่อ
	หุ่นยนต์ถูกยกขึ้นขณะทำความสะอาด	วางหุ่นยนต์ลงบนพื้น จากนั้นกดปุ่มเริ่ม/หยุดเป็นเวลาสั้นๆ เพื่อให้หุ่นยนต์ทำความสะอาดต่อ
หุ่นยนต์ทำความสะอาด ไม่ถูกต้อง	ขนของแปรงอย่างน้อยหนึ่งข้างหักหรือ- งอ	แค่แปรงไว้ในน้ำอุ่นสักครู่หนึ่ง หากยังไม่สามารถทำให้ขนแปรงคืนสภาพ ให้เปลี่ยนแปลง (ดู 'การเปลี่ยนแปรงด้านข้าง')ด้านข้าง
	แผ่นกรองในภาชนะเก็บฝุ่นสกปรก	ทำความสะอาดแผ่นกรองในภาชนะเก็บฝุ่นด้วยผ้าหรือแ- ปรังสีพื้นที่มีขนนุ่ม คุณยังสามารถทำความสะอาดแผ่นกรองและภาชนะเก็บ- ฝุ่นด้วยเครื่องดูดฝุ่นทั่ว ไปที่ดึงแรงดูด ไว้ที่ระดับต่ำ
		หากวิธีการบัดหรือดูดฝุ่น ไม่อาจทำให้แผ่นกรองสะอาดได้ ให้เปลี่ยนแผ่นกรองใหม่ เราขอแนะนำให้คุณเปลี่ยนแผ่นกรองอย่างน้อยปีละครั้ง
	ช่องดูดฝุ่นใต้เครื่องภาชนะเก็บฝุ่นอุดตัน	ทำความสะอาดช่องดูดฝุ่น (ดู 'การทำความสะอาดหุ่นยนต์')
	ล้อยางติดเส้นผมหรือฝุ่นผงอื่นๆ	ทำความสะอาดล้อยาง (ดู 'การทำความสะอาดหุ่นยนต์')
	หุ่นยนต์ทำความสะอาดพื้นผิวสีมืดหรือ- พื้นผิวที่มีมันเงามาก ทำให้เซนเซอร์ตรวจจับการรบกวนทำงาน เป็นเหตุให้หุ่นยนต์เคลื่อนที่ในรูปแบบที่- ผิดปกติ	กดปุ่มเริ่ม/หยุดเป็นเวลาสั้นๆ แล้วย้ายหุ่นยนต์ ไปยังพื้นผิวที่มีสีอ่อนกว่า หากยังคงประสบปัญหาแบนบนพื้นที่มีสีอ่อนลง โปรดไปที่ www.philips.com/support หรือติดต่อศูนย์บริการลูกค้าในประเทศของคุณ
	หุ่นยนต์ทำความสะอาดบนพื้นที่สะท้อน- แสงแดดค่อนข้างแรง ดังนั้น จึงทำให้เซนเซอร์ตรวจจับการรบกวนทำงาน และทำให้หุ่นยนต์เคลื่อนที่ในรูปแบบที่- ผิดปกติ	ปิดม่านเพื่อบดบังแสงแดด ไม่ให้แสงเข้ามาให้ห้อง นอกจากนี้ คุณยังสามารถเริ่มต้นทำความสะอาดเวลาที่แสงแดดอ่อน- ลงกว่านั้น ได้

ปัญหา	สาเหตุที่เป็นไปได้	การแก้ปัญหา
ไม่สามารถชาร์จแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้หรือแบตเตอรี่หมดอย่างรวดเร็ว	แบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้หมดอายุ-การใช้งาน	ให้ศูนย์บริการ (ดู 'การเปลี่ยนแบตเตอรี่ที่สามารถชาร์จไฟได้') Philips เปลี่ยนแบตเตอรี่ที่ชาร์จใหม่ได้
หุ่นยนต์เคลื่อนที่ในลักษณะวนเป็นวงกลม	หุ่นยนต์อยู่ในโหมดทำความสะอาดเฉพาะจุด	ลักษณะเช่นนี้ถือเป็นเหตุการณ์ปกติ โหมดทำความสะอาดเฉพาะจุดสามารถเปิดใช้งานเพื่อการทำทำความสะอาดอย่างหมดจดเมื่อตรวจพบสิ่งสกปรกจำนวนมาก โหมดนี้ยังเป็นส่วนหนึ่งของโหมดทำความสะอาดอัตโนมัติอีกด้วย หลังจากผ่านไประยะหนึ่งนานที่ หุ่นยนต์จะกลับสู่รูปแบบการทำความสะอาดปกติต่อไป คุณยังสามารถหยุดโหมดทำความสะอาดเฉพาะจุดได้โดยเลือกโหมดทำความสะอาดโหมดอื่นในแอป
หุ่นยนต์หาตำแหน่งไม่พบ	มีพื้นที่ไม่เพียงพอสำหรับให้หุ่นยนต์ขับเคลื่อนมาหาตำแหน่ง	ควรพยายามหาตำแหน่งอื่นเพื่อวางตำแหน่ง (ดู 'การติดตั้งตำแหน่ง')
	หุ่นยนต์ยังคงค้นหาดำแหน่งอยู่	ให้เวลาหุ่นยนต์ประมาณ 20 นาที เพื่อที่จะกลับไปยังตำแหน่ง
	หุ่นยนต์ไม่ได้เริ่มทำงานจากตำแหน่ง	หากต้องการให้หุ่นยนต์กลับสู่ตำแหน่งหลังจากการทำความสะอาด ให้เริ่มต้นการทำงานของหุ่นยนต์จากตำแหน่ง

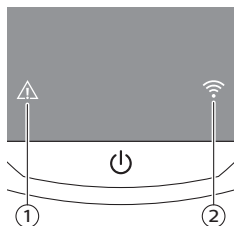
簡介

感謝您購買本產品。歡迎來到飛利浦的世界！為充分享受飛利浦為您提供的好處，請至下列位址註冊產品：www.philips.com/welcome。

一般說明 (圖 1)

- 1 頂蓋
- 2 集塵盒蓋把手
- 3 集塵盒蓋
- 4 濾網
- 5 集塵盒
- 6 風扇
- 7 緩衝墊
- 8 機座感測器
- 9 開始/停止按鈕
- 10 顯示幕
- 11 TriActive 特大全方位三效合一吸頭
- 12 前輪
- 13 側邊刷毛驅動軸
- 14 掉落感測器
- 15 電池盒
- 16 輪子
- 17 吸塵開口
- 18 側邊刷毛
- 19 小插頭
- 20 電源轉換器
- 21 機座

顯示幕



- 1 警告指示燈
- 2 WiFi 連線指示燈

自動吸塵機器人運作方式

自動吸塵機器人清潔項目

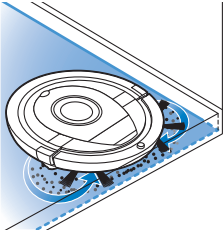
自動吸塵機器人具備絕佳清潔功能，能協助您清理您的居家地板，特別適合清理硬質地板，例如木質、磁磚、亞麻地板。若用於清潔地毯或毛毯等軟質地板，可能會發生問題。若在地毯或毛毯上使用自動吸塵機器人，則初次使用時請待在附近，查看自動吸塵機器人是否適用於該類型地板。自動吸塵機人清理深色或亮面硬質地板時，也請在旁監看。

自動吸塵機器人清潔方式

清潔系統

自動吸塵機器人採用 2 步驟清潔系統，有效清潔您的地板。

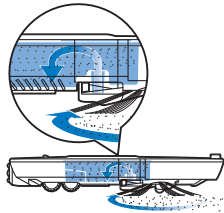
- 兩側刷毛可協助自動吸塵機器人清潔角落與牆緣，亦可將灰塵掃離地板，並把灰塵移向吸塵開口。



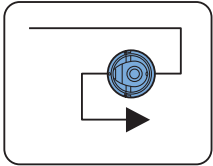
- 自動吸塵機器人透過吸力將灰塵由吸塵開口吸入集塵盒中。

清潔模式

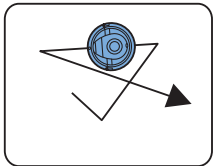
啟用自動清潔模式時，自動吸塵機器人會依循自動的清潔模式順序，徹底清潔房間內所有區域。所採用的清潔模式包括：



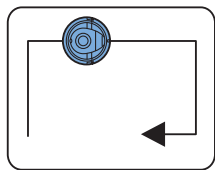
1 Z 字形模式或鋸齒形模式



2 隨機模式



3 沿牆模式

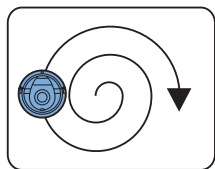


4 定點清潔模式

啟用自動清潔模式時，自動吸塵機器人會依循固定順序使用以下模式：Z 字形模式、隨機模式、沿牆模式及定點清潔模式。

當自動吸塵機器人完成此模式順序之後，會重新由 Z 字形模式開始移動。自動吸塵機器人繼續使用此模式順序清潔房間，直到充電式電池電量不足或手動關閉為止。

注意：您也可以在此應用程式中選擇個別模式。

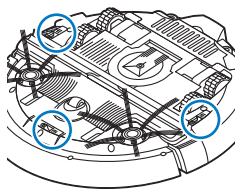


自動吸塵機器人如何避開高度落差

自動吸塵機器人底部有三個掉落感測器。它使用這些掉落感測器偵測及避開高度落差，例如樓梯。

注意：自動吸塵機器人移動時會稍微超過高度落差的邊緣，此屬正常現象，因為其前方的掉落感測器位於緩衝墊後方。

警告：有時，掉落感測器可能會偵測不到樓梯或其他高度落差。因此，在前幾次使用以及在靠近樓梯或其他有高度落差的地點使用時，請謹慎監視自動吸塵機器人。請務必定期清潔掉落感測器，以確保自動吸塵機器人可持續偵測高度落差(相關說明請參閱「清潔與維護」單元)。

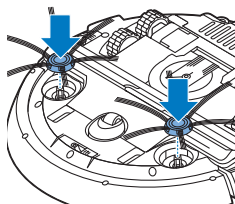


第一次使用前

安裝側邊刷毛

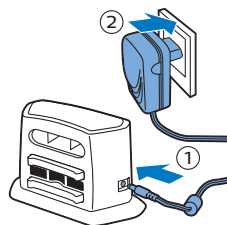
- 1 拆開側邊刷毛包裝，將自動吸塵機器人上下顛倒放置在桌面或地板上。
- 2 將側邊刷毛推入自動吸塵機器人底部的驅動軸上。

注意：請確定您正確安裝側邊刷毛。將它們推到驅動軸上，直到聽到卡入定位的聲音為止。



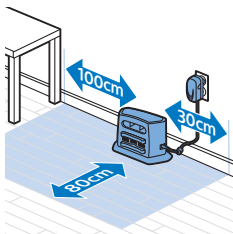
使用前準備

安裝機座



- 1 將轉換器的小插頭插入機座上的插座 (1)，然後將轉換器插入電源插座 (2)。
- 2 將機座靠牆擺放在平穩的水平地面上。

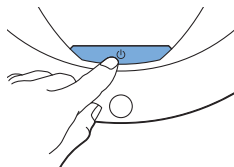
注意：請確認機座前方 80 公分、右方 30 公分與左方 100 公分內沒有任何障礙物或高度落差。



重要事項：深度休眠模式

若您在自動吸塵機器人處於深度休眠模式時按下按鈕，它不會有任何回應。若要重新啟動處於深度休眠模式的自動吸塵機器人：

- 1 按下自動吸塵機器人的開始/停止按鈕一秒鐘，將自動吸塵機器人從深度休眠模式切換為待機模式。
- 2 短暫按下自動吸塵機器人的開始/停止按鈕，或按下應用程式中的開始按鈕，即可開始清潔。
- 3 如果自動吸塵機器人未開始清潔，請將它放在已插電的機座上，以便為其充電式電池充電。



1 sec. ON 3 sec. OFF

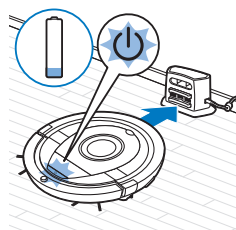
當您按下開始/停止按鈕 3 秒鐘時，自動吸塵機器人會進入深度休眠模式。當電池電量完全耗盡時，也可能會進入深度休眠模式。例如，如果自動吸塵機器人無法找到機座，表示電池電量可能已經耗盡。

注意：您無法使用應用程式中的開始/停止按鈕讓自動吸塵機器人離開深度休眠模式，請按下自動吸塵機器人的開始按鈕。

充電

充電

- 首次充電時及自動吸塵機器人的充電式電池電力耗盡後，充電時間為四小時。
- 充電式電池充滿電後，自動吸塵機器人可進行清潔達 120 分鐘。
- 自動吸塵機器人只能在機座上充電。



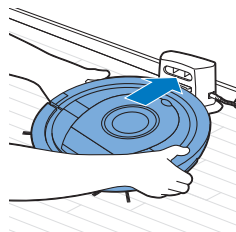
使用期間自動充電

- 1 當自動吸塵機器人完成清潔或剩下 15% 電力時，將自動搜尋機座以進行充電。
在自動吸塵機器人搜尋機座期間，開始/停止按鈕會快速閃爍。
- 2 當電池充飽電力後，開始/停止按鈕會持續亮燈。

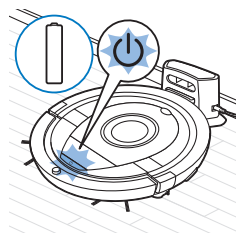
注意：自動吸塵機器人只有在從機座開始清潔時，才會自動搜尋機座。

在機座上充電

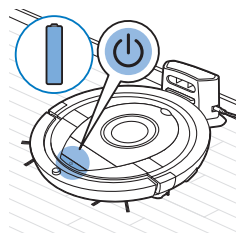
- 1 請按下自動吸塵機器人的開始/停止按鈕。
- 2 將自動吸塵機器人放在已插電的機座上。



- 3 開始/停止按鈕會開始緩慢閃爍。

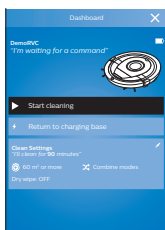
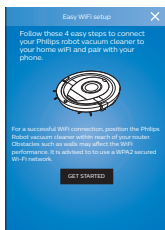
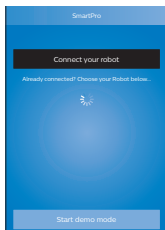
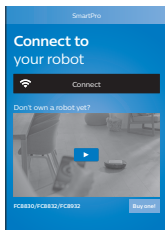


- 4 當電池充飽電力後，開始/停止按鈕會持續亮燈。



設定 WiFi 連線

- 1 在 Apple App Store 或 Google Play 商店中搜尋「飛利浦 SmartPro」。
- 2 下載並安裝飛利浦 SmartPro 應用程式。



- 3 開啟應用程式，然後按下「連線」按鈕。
- 4 按下自動吸塵機器人的開始/停止按鈕 10 秒鐘，以開啟自動吸塵機器人電源，並啟動自動吸塵機器人的 WiFi 設定模式和使用介面。如果 WiFi 連線指示燈閃爍橘光，表示 WiFi 設定已啟動。

- 5 按下「與自動吸塵機器人連線」。

- 6 按下「開始使用」，並依照顯示幕上的指示操作。有四個步驟。
- 7 建立 WiFi 連線後，WiFi 連線指示燈會持續亮藍光。

- 8 當您在應用程式的螢幕上看到自動吸塵機器人時，表示已與自動吸塵機器人連線，如左圖所示。

若 WiFi 設定失敗該怎麼做

若 1 分鐘後未建立 WiFi 連線，本產品會進入存取點模式，等待重新嘗試設定連線。

若是 iPhone：

- 1 開啟設定，選擇「Wi-Fi」，然後選取「PHILIPS Setup」。
- 2 選取開頭為「PHILIPS Setup」的存取點。
- 3 回到飛利浦 SmartPro 應用程式，然後按一下「下一步」以設定 WiFi 連線。

Android 智慧型手機：

- 1 移至「設定」，然後輕點 WiFi。
- 2 選取「PHILIPS Setup」。
- 3 回到飛利浦 SmartPro 應用程式，然後按一下「下一步」以設定 WiFi 連線。

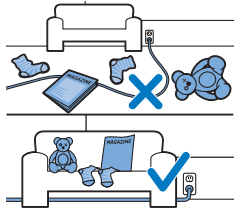
WiFi 規格

- 自動吸塵機器人的設計可與使用 WEP、WPA-PSK、WPA2-PSK 加密金鑰或無加密（開放 WiFi 網路）的標準消費者路由器連線。
- 在大部分情況下，自動吸塵機器人無法與公用熱點、辦公室網路或旅館網路連線。

- 自動吸塵機器人不適用於 5 GHz 路由器。如果自動吸塵機器人與路由器連線時發生問題，請查看路由器是否也可以變更為 2.4 GHz 設定。

使用自動吸塵機器人

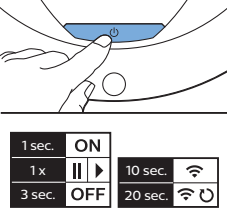
清潔房間前的準備工作



在啟動自動吸塵機器人進行清潔工作前，請確認您已將地板上所有鬆動和易碎的物品取走。
也請移除地板上的所有纜線、電線及導線。

開始/停止按鈕的功能

開始/停止按鈕有 5 種功能：



如何按下開始/停止按鈕	自動吸塵機器人如何回應
按下開始/停止按鈕 1 秒鐘	自動吸塵機器人從休眠模式切換至待機模式
短暫按下開始/停止按鈕	自動吸塵機器人開始或停止清潔
按下開始/停止按鈕 3 秒鐘	開啟或關閉自動吸塵機器人電源。
按下開始/停止按鈕 10 秒鐘	啟動自動吸塵機器人的 WiFi 設定和使用者介面。
按下開始/停止按鈕 20 秒鐘	重設 WiFi 連線。您聽見兩聲長嗶聲。啟動 WiFi 設定和使用者介面。

使用者介面訊號及其意義

自動吸塵機器人顯示幕上有兩種指示燈：警告指示燈與 WiFi 連線指示燈。開始/停止按鈕會發出指示燈號。指示燈號所代表的意義如下表所示。

燈號	訊號的說明	訊號的意義
	開始/停止按鈕持續亮起。	自動吸塵機器人準備清潔。

燈號	訊號的說明	訊號的意義
	開始/停止按鈕緩慢閃爍。	自動控制機器人吸塵器正在充電。
	開始/停止按鈕快速閃爍。	自動吸塵機器人正在搜尋機座。
		自動吸塵機器人電力不足。
	WiFi 連線指示燈緩慢閃爍。	自動吸塵機器人處於 WiFi 設定模式。自動吸塵機器人尚未與智慧型手機和 WiFi 路由器連線。
	WiFi 連線指示燈快速閃爍。	自動吸塵機器人已與智慧型手機配對，但尚未與 WiFi 路由器連線。
	WiFi 連線指示燈每隔一段時間短暫閃爍兩次。	自動吸塵機器人正與 WiFi 路由器連線。
	WiFi 連線指示燈持續亮藍光。	WiFi 與自動吸塵機器人已成功建立連線。
	警告指示燈亮燈。同時，您在應用程式中收到推送通知，告知此問題的相關詳細資訊。	自動吸塵機器人在清潔時被拿起。
		輪子或側邊刷毛堵塞。
		自動吸塵機器人的緩衝墊阻塞。
		未裝上頂蓋，或頂蓋未妥善合上。
		自動吸塵機器人無法找到機座。

拍掌回應

如果您看不到自動吸塵機器人時，拍掌一下便可以找到它。自動吸塵機器人會以嗶聲回應，並在顯示幕上亮起所有圖示。

當自動吸塵機器人在以下情況進入休眠模式時，將會啟用拍掌回應功能：

- 因為錯誤而停止清潔時
- 無法在 20 分鐘內找到機座時

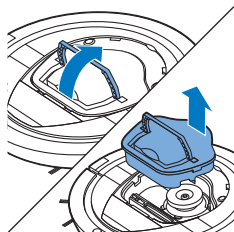
.

清潔與維護

清空和清潔集塵盒

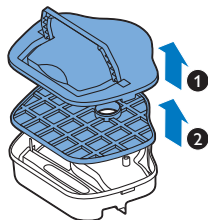
當應用程式顯示集塵盒已滿時，應清空並清潔集塵盒。

- 1 取下蓋子。

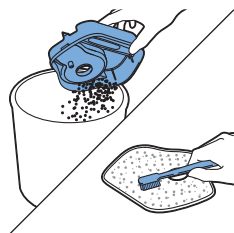


- 2 拉起集塵盒蓋把手，將集塵盒自集塵室拉出。

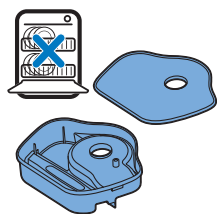
注意：當您取出或裝入集塵盒時，請小心勿損壞馬達風扇的葉片。



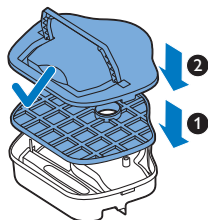
- 3 小心拿起集塵盒 (1) 的蓋子，再拿出濾網 (2)。



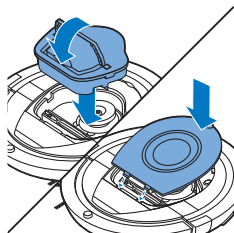
- 4 在垃圾桶上抖動集塵盒，以清空集塵盒。用布或軟毛牙刷清潔集塵盒的濾網和內部。也請清潔集塵盒底部的吸塵開口。



警告： 請勿使用清水或洗碗機來清潔集塵盒及濾網。



- 5 將濾網放回集塵盒 (1)。然後將蓋子放回集塵盒 (2) 上。



- 6 將集塵盒裝回集塵室中，並將頂蓋裝回自動吸塵機器人上。

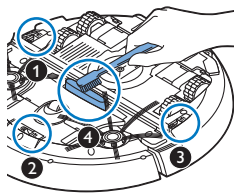
警告： 請務必確認已在集塵盒內部放入濾網。如果您在集塵盒內沒有濾網的情況下使用自動吸塵機器人，將會導致馬達損壞。

清潔自動吸塵機器人

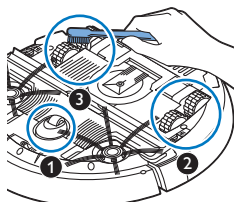
為了維持良好的清潔效能，您必須不時清潔掉落感測器、輪子、側邊刷毛以及吸塵開口。

- 1 將自動吸塵機器人上下顛倒放置在平坦的表面上。
- 2 使用軟毛刷子 (例如：牙刷) 清理掉落感測器的灰塵或毛絮。

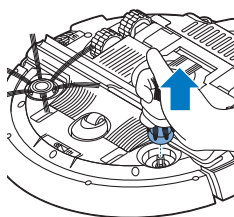
注意： 請務必定期清潔掉落感測器。如果掉落感測器髒污，自動吸塵機器人可能無法偵測高度落差或樓梯。

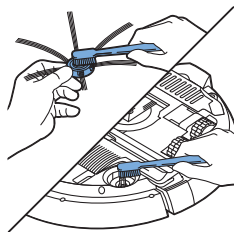


- 3 使用軟毛刷子 (例如：牙刷) 清除前輪和側輪的灰塵或毛絮。



- 4 若要清潔側邊刷毛，請抓住刷毛並將其從驅動軸拉出。

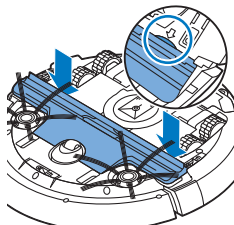




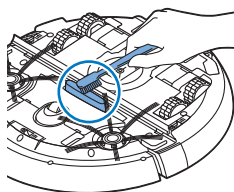
- 5 使用軟毛刷子 (例如：牙刷) 或軟布將毛絮、毛髮和絲線自驅動軸和側邊刷毛上移除。

提示：如果側邊刷毛變形或彎曲，請將側邊刷毛浸泡在溫水中一段時間。如果刷毛仍無法恢復為正常形狀，請更換側邊刷毛 (見 '更換側邊刷毛')。

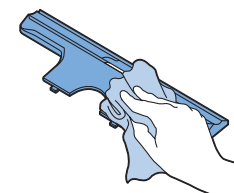
- 6 檢查側邊刷毛和自動吸塵機器人底部是否有任何可能損壞地板的尖銳物體。



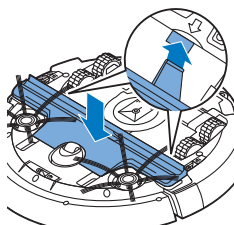
- 7 將側邊刷毛從驅動軸取下後，將手指插入標有箭頭的地方，解開 TriActive 特大全方位三效合一吸頭的卡榫，並將 TriActive 吸頭從自動吸塵機器人拉出。



- 8 用軟毛刷子 (例如：牙刷) 清潔吸塵開口。



- 9 清除 TriActive 全方位三效合一吸頭上明顯的灰塵。



- 10 將 TriActive 全方位三效合一吸頭上的彈簧鉤插入自動吸塵機器人底部的孔中。將 TriActive 全方位三效合一吸頭推回原位。請確定 TriActive 吸頭可以自由上下移動幾公釐。如果 TriActive 吸頭無法自由移動，則再次拆卸，然後小心地重新組裝。

訂購配件

若要購買配件或備用零件，請造訪 www.philips.com/parts-and-accessories，或洽詢您的飛利浦經銷商。您也可以聯絡您所在國家/地區的飛利浦客戶服務中心（詳細聯絡資料請參閱全球保固說明書）。

更換

更換濾網

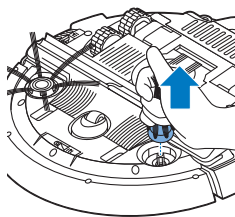
濾網非常髒或受損時，請予以更換。您可利用訂購編號 FC8012 訂購的新濾網。有關如何從集塵盒取下濾網以及如何將濾網裝入集塵盒的說明，請參閱「清潔與維護」單元中的「清空和清潔集塵盒」。

更換側邊刷毛

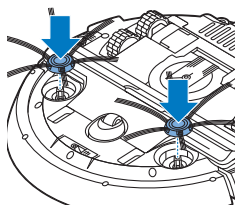
使用一段期間後，請更換側邊刷毛，以確保適當的清潔效果。

注意：當您發現側邊刷毛有磨損或損壞的跡象時，請務必予以更換。此外，建議您同時更換兩側的側邊刷毛。您可利用訂購編號 FC8013 訂購一組備用側邊刷毛。

- 1 若要更換側邊刷毛，請抓住舊側邊刷毛的刷毛部分，將其從驅動軸拉出。



- 2 將新的側邊刷毛推入驅動軸。



更換充電式電池

自動吸塵機器人的充電式電池只能請合格的服務工程師更換。當您無法充電或是電池電力消耗過快時，請將自動吸塵機器人送到授權的飛利浦服務中心，以便更換電池。您可以在全球保固說明書中或我們的網站 www.philips.com/support 上，找到您所在國家/地區飛利浦客戶服務中心的詳細聯絡資訊。

保固與支援

如需資訊或支援，請造訪：www.philips.com/support，或參閱全球保固說明書。

本自動吸塵機器人經過精心設計與開發。如果很遺憾地，您的自動控制機器人吸塵器必須維修，您所在國家/地區的客戶服務中心會盡力提供協助，以最便利的方式，在最短的時間內為您安排必要的維修。若當地沒有客戶服務中心，請洽詢當地的飛利浦經銷商。

回收



- 此符號表示本產品不得與一般家用廢棄物一併丟棄 (2012/19/EU)。



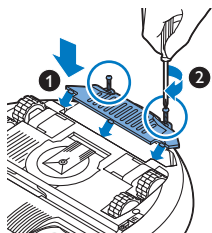
- 此符號表示本產品含有內建充電式電池，不得與一般家用廢棄物一併丟棄 (2006/66/EC)。請將產品攜至政府指定的回收站或飛利浦服務中心，由專業人員取出充電式電池。
- 請按照您所在國家/地區的規定，分類與回收電子電器產品及充電式電池。正確處理廢棄產品有助於避免對環境和人類健康帶來負面影響。

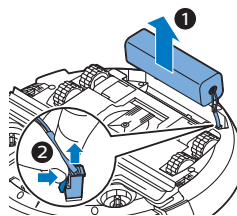
取出充電式電池

警告： 請僅在棄置本產品前取出充電式電池。取出電池前，請確認其電力已完全耗盡。

若要取出充電式電池，請遵照下列指示操作。您也可以將自動吸塵機器人送到飛利浦服務中心，以取出充電式電池。請與您所在國家/地區的飛利浦客戶服務中心聯絡，找到離您最近的服務中心地址。

- 1 從房間任何一處啟動自動吸塵機器人，而非從機座啟動。
- 2 讓自動吸塵機器人持續轉動直到充電式電池電量耗盡，以確定充電式電池在您取下並棄置前已完全放電。
- 3 鬆開螺絲並取下電池室蓋板。





4 請取出並卸除充電式電池。

5 請將自動吸塵機器人及充電式電池送至電子電器廢棄物回收站。

疑難排解

本章概述了使用本產品最常遇到的問題。如果無法利用以下資訊解決遇到的問題，請造訪 www.philips.com/support 瀏覽常見問題清單，或聯絡您所在國家/地區的飛利浦客戶服務中心。

問題	可能原因	解決方法
按下開始/停止按鈕時，自動吸塵機器人沒有啟動。	充電式電池沒電。	為充電式電池充電 (請參閱「使用前準備」單元)。
	自動吸塵機器人處於深度休眠模式。	按下開始/停止按鈕一秒鐘，以重新啟動自動吸塵機器人。當您再次短暫按下開始/停止按鈕時，自動吸塵機器人會開始清潔。如果充電式電池沒電，自動吸塵機器人不會有回應。若是這樣，請將自動吸塵機器人放在已插電的機座上。
按下其中一個按鈕時，自動吸塵機器人無回應。	自動吸塵機器人的充電式電池沒電。	將自動吸塵機器人放在已插電的機座上。幾秒鐘後，自動吸塵機器人會發出嗶聲，顯示幕會亮起。
警告指示燈會快速閃爍。同時，您在應用程式中收到推送通知，告知此問題的相關詳細資訊。	一或兩個輪子卡住。	將卡在輪子懸空處的毛絮、毛髮、絲線或電線移除。
	單側 (或兩側) 側邊刷毛阻塞。	清潔側邊刷毛 (見 '清潔自動吸塵機器人')。
	未裝上頂蓋，或頂蓋未妥善合上。	若未安裝頂蓋或頂蓋未確實關閉，自動吸塵機器人將不會運作。請將頂蓋正確放至自動吸塵機器人上。
	緩衝墊卡住。	將自動吸塵機器人拿起，以釋放其緩衝墊。將自動吸塵機器人放在離障礙物較遠處，然後短暫按下開始/停止按鈕，讓自動吸塵機器人繼續清潔。
	自動吸塵機器人在清潔時被拿起。	將自動吸塵機器人放在地板上。然後短暫按下開始/停止按鈕，讓自動吸塵機器人繼續清潔。
自動吸塵機器人未妥善清潔。	單側 (或兩側) 側邊刷毛變形或彎曲。	將刷毛浸泡在溫水中一段時間。如果刷毛仍無法恢復為正常形狀，請更換側邊刷毛 (見 '更換側邊刷毛')。

問題	可能原因	解決方法
	集塵盒內的濾網髒污。	用布或軟毛牙刷清潔集塵盒內的濾網。您亦可使用一般的吸塵器以低吸力設定清潔濾網與集塵盒。
		如果無法將濾網刷乾淨或吸乾淨，請更換新的濾網。建議您至少每年更換一次濾網。
	集塵盒底部的吸塵開口阻塞。	清潔吸塵開口 (見 '清潔自動吸塵機器人')。
	前輪卡有毛髮或其他灰塵。	清潔前輪 (見 '清潔自動吸塵機器人')。
	自動吸塵機器人正在清潔極為暗色或閃亮的表面，因而觸發掉落感測器，導致自動吸塵機器人以異常模式移動。	短暫按下開始/停止按鈕，然後將自動吸塵機器人移至顏色較淺的地板上。如果在顏色較淺的地板上仍發生問題，請前往 www.philips.com/support 或聯絡您所在國家/地區的客戶服務中心。
	自動吸塵機器人正在清潔強烈反射陽光的地板，因而觸發掉落感測器，導致自動吸塵機器人以異常模式移動。	拉上窗簾阻隔陽光射入房間。您亦可在陽光較不強烈時開始進行清潔。
充電式電池無法充電或耗電快速。	充電式電池壽命結束。	請由飛利浦服務中心 (見 '更換充電式電池')協助更換充電式電池。
自動吸塵機器人以旋轉方式移動。	自動吸塵機器人以定點清潔模式進行清潔。	這是正常現象。當偵測到地板上有大量髒污時，將會啟動定點清潔模式以徹底清潔。這也是自動清潔模式的一部分。大約一分鐘之後，自動吸塵機器人將恢復正常的清潔模式。您也可以在應用程式中選取不同的清潔模式，以停止定點清潔模式。
自動吸塵機器人無法找到機座。	沒有足夠的空間可讓自動吸塵機器人返回機座。	請嘗試尋找其他適合放置機座 (見 '安裝機座')的位置。
	自動吸塵機器人仍積極尋找中。	請等待約 20 分鐘，讓自動吸塵機器人返回機座。
	自動吸塵機器人並未從機座開始進行清潔。	如果您希望自動吸塵機器人在完成清潔之後返回機座，則必須讓它從機座開始運作。

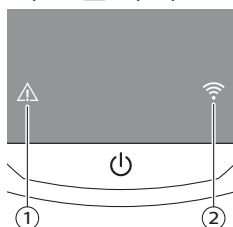
소개

필립스 제품을 구입해 주셔서 감사합니다! 필립스가 드리는 지원 혜택을 최대한 누리시려면 www.philips.com/welcome에서 제품을 등록하십시오.

구성품 명칭(그림 1)

- 1 상단 덮개
- 2 먼지통 뚜껑 손잡이
- 3 먼지통 뚜껑
- 4 필터
- 5 먼지통
- 6 팬
- 7 범퍼
- 8 도킹 스테이션 센서
- 9 시작/중지 버튼
- 10 디스플레이
- 11 TriActive XL 노즐
- 12 앞바퀴
- 13 사이드 브러시 축
- 14 낙하 방지(drop-off) 센서
- 15 배터리함
- 16 바퀴
- 17 흡입구
- 18 측면 브러시
- 19 전원 플러그
- 20 어댑터
- 21 도킹 스테이션

디스플레이



- 1 경고 표시등
- 2 WiFi 연결 표시등

로봇 청소기 작동 원리

로봇 청소기의 청소 기능

이 로봇 청소기는 집 바닥을 청소하는 데 적합한 기능을 갖추고 있습니다.

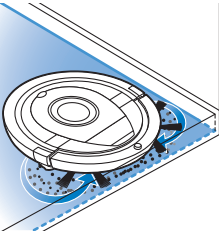
로봇 청소기는 특히 목재, 타일 또는 리놀륨 등의 재료로 된 청소하기 딱딱한 바닥에 적합합니다. 카펫 또는 러그 등의 청소하기 부드러운 바닥에는 어려움이 있을 수 있습니다. 카펫 또는 러그에서 로봇 청소기를 사용하려면 로봇 청소기가 그 바닥의 종류를 처리할 수 있는지 우선 가까이 지켜보십시오. 로봇 청소기는 너무 어둡거나 밝은 딱딱한 바닥에서 사용할 때 관리가 필요할 수도 있습니다.

로봇 청소기 청소 원리

청소 시스템

로봇 청소기는 바닥을 효율적으로 청소하기 위한 2단계 청소 시스템을 갖추고 있습니다.

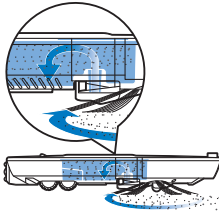
- 로봇 청소기는 두 개의 사이드 브러시로 벽을 따라 틈새까지 청소할 수 있습니다. 또한 이 브러시를 사용하여 바닥의 먼지를 제거하고 해당 먼지는 흡입구로 이동합니다.



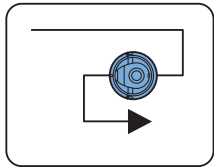
- 로봇 청소기의 흡입력으로 먼지를 빨아들여 흡입구를 통해 먼지통으로 운반합니다.

청소 패턴

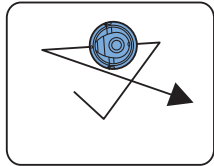
자동 청소 모드에서 로봇 청소기는 자동 청소 패턴 순서에 따라 공간의 각 부분을 최적화된 방식으로 청소합니다. 로봇 청소기의 청소 패턴은 다음과 같습니다.



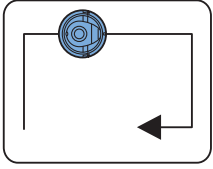
- 1 Z 패턴 또는 지그재그 패턴



- 2 임의 패턴



3 벽면 패턴

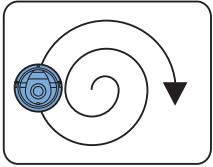


4 지점 집중 청소 패턴

자동 청소 모드에서 로봇 청소기는 일정한 순서에 따라 Z 패턴, 임의 패턴, 벽면 패턴 및 지점 집중 청소 패턴으로 작동합니다.

로봇 청소기는 이와 같은 순서로 작동을 완료하고 나면 다시 Z 패턴으로 움직이기 시작합니다. 같은 순서로 계속 작동하면서 충전식 배터리 잔량이 낮아지거나 스위치가 수동으로 꺼질 때까지 공간을 청소합니다.

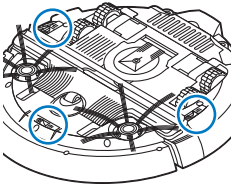
참고: 앱에서 각 모드를 개별적으로 선택할 수도 있습니다



로봇 청소기가 낙차를 피하는 방법

로봇 청소기의 하단에는 세 개의 낙하 방지(drop-off) 센서가 있습니다. 이 센서를 사용하여 계단과 같이 낙차가 있는 공간을 감지하고 피합니다.

참고: 로봇 청소기의 전면 낙하 방지(drop-off) 센서는 범퍼 뒤에 있으므로 낙차가 있는 부분의 가장자리를 약간 비켜 가는 것은 일반적인 현상입니다.



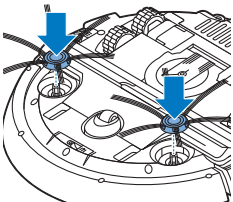
주의: 경우에 따라 낙하 방지(drop-off) 센서가 제대로 계단 또는 낙차가 있는 공간을 감지하지 못할 수도 있습니다. 따라서 로봇 청소기를 계단 근처 또는 낙차가 있는 곳에서 작동할 때 처음 몇 번은 주의 깊게 지켜보십시오. 로봇 청소기가 낙차를 올바르게 감지할 수 있도록 낙하 방지(drop-off) 센서를 반드시 정기적으로 청소하십시오(지침은 '청소 및 유지관리' 장 참조).

처음 사용 전

사이드 브러시 장착

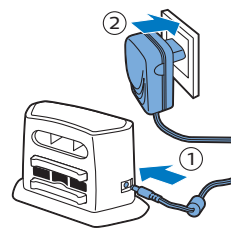
- 1 사이드 브러시의 포장을 뜯고 로봇 청소기를 테이블 또는 바닥에 거꾸로 뒤집어 놓습니다.
- 2 사이드 브러시를 로봇 청소기 하단의 축에 끼웁니다.

참고: 사이드 브러시를 올바르게 장착했는지 확인합니다. 딸깍 소리가 날 때까지 축에 브러시를 밀어 넣습니다.

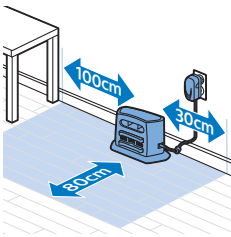


사용 준비

도킹 스테이션 설치

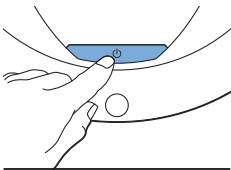


- 1 어댑터의 소형 플러그를 도킹 스테이션의 소켓에 꽂고(1) 어댑터를 벽면 콘센트에 꽂습니다(2).
- 2 도킹 스테이션은 평평한 바닥에 벽 쪽으로 둡니다.



참고: 도킹 스테이션의 앞쪽 80cm, 오른쪽 30cm 및 왼쪽 100cm 지점에 낙차 또는 장애물이 없는지 확인합니다.

중요 사항: 완전 절전 모드



- 완전 절전 모드에서는 버튼을 눌러도 로봇 청소기가 작동하지 않습니다. 완전 절전 모드에서 로봇 청소기를 다시 작동시키려면 다음과 같이 진행하십시오.
- 1 로봇 청소기의 시작/중지 버튼을 1초간 눌러 완전 절전 모드에서 대기 모드로 전환합니다.
 - 2 로봇 청소기의 시작/중지 버튼을 빠르게 누르거나 앱의 시작 버튼을 눌러 청소를 시작합니다.
 - 3 로봇 청소기가 청소를 시작하지 않으면 플러그가 전원에 연결된 도킹 스테이션에 올려놓고 충전식 배터리를 재충전하십시오.

시작/중지 버튼을 3초간 누르면 로봇 청소기가 완전 절전 모드에 들어갑니다. 배터리가 방전된 경우에도 로봇 청소기가 완전 절전 모드에 들어갑니다. 예를 들어 로봇 청소기가 도킹 스테이션을 찾지 못하는 경우 배터리가 방전될 수 있습니다.

참고: 앱의 시작/중지 버튼으로는 로봇 청소기의 완전 절전 모드를 해제할 수 없기 때문에 로봇 청소기의 시작/버튼을 누르십시오.

충전

충전

- 처음 충전하는 경우나 로봇 청소기의 충전식 배터리가 방전된 경우 충전 시간은 네 시간입니다.
- 충전식 배터리가 완전히 충전되면 로봇 청소기는 최대 120분 동안 청소할 수 있습니다.
- 로봇 청소기는 도킹 스테이션에서만 충전할 수 있습니다.

사용 중 자동 충전

- 1 로봇 청소기가 청소를 끝냈거나 배터리 전력이 15%만 남아 있는 경우 자동으로 도킹 스테이션을 찾아 충전합니다. 로봇 청소기가 도킹 스테이션을 찾을 때 시작/중지 버튼이 빠르게 깜박입니다.
- 2 충전식 배터리의 충전이 완료되면 시작/중지 버튼의 표시등이 계속 켜져 있습니다.

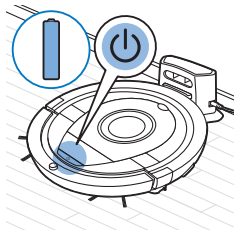
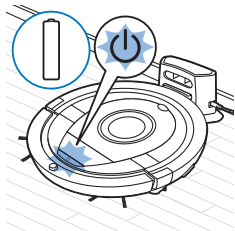
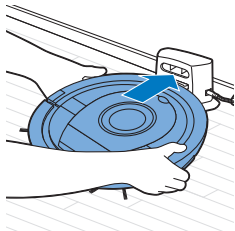
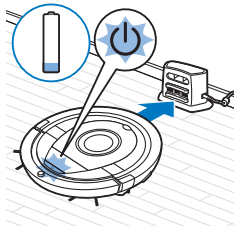
참고: 로봇 청소기는 도킹 스테이션에서 청소를 시작한 경우에만 자동으로 도킹 스테이션을 찾아갑니다.

도킹 스테이션에서 충전

- 1 로봇 청소기의 시작/중지 버튼을 누르십시오.
- 2 로봇 청소기를 플러그가 전원에 연결된 도킹 스테이션에 놓습니다.

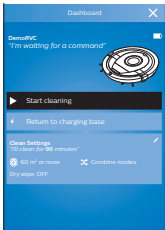
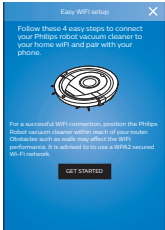
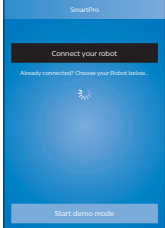
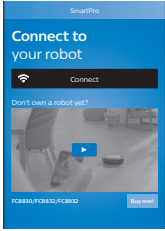
- 3 시작/중지 버튼이 천천히 깜박이기 시작합니다.

- 4 충전식 배터리의 충전이 완료되면 시작/중지 버튼의 표시등이 계속 켜져 있습니다.



WiFi 연결 설정

- 1 Apple 앱 스토어 또는 Google Play 스토어에서 'Philips SmartPro'를 검색하십시오.
- 2 Philips SmartPro 앱을 다운로드하여 설치하십시오.



- 3 앱을 열고 '연결' 버튼을 누르십시오.
- 4 로봇 청소기의 시작/중지 버튼을 10초간 눌러 로봇 청소기의 전원을 켜고 WiFi 설정 모드와 로봇 청소기의 사용자 인터페이스를 설정하십시오. WiFi 연결 표시등이 주황색으로 깜박이면 WiFi 설정이 작동하는 것입니다.

- 5 '로봇 청소기 연결'을 누르십시오.

- 6 '시작하기'를 누르고 디스플레이의 화면 안내를 따르십시오. 4단계가 있습니다.
- 7 WiFi에 연결되면 WiFi 연결 표시등이 청색으로 계속 켜집니다.

- 8 로봇 청소기는 앱 화면에 로봇이 표시되면 연결된 것입니다. 왼쪽의 그림과 같습니다.

WiFi 설정이 실패 시 해야 할 일

1분 후 WiFi에 연결되지 않으면 제품이 액세스 지점 모드에 들어가고 새로 연결을 설정을 시도할 때까지 대기합니다.

iPhone:

- 1 설정을 열고 'Wi-Fi'를 선택하고 'PHILIPS 설정'을 선택하십시오.
- 2 'PHILIPS 설정'으로 시작하는 액세스 지점을 선택하십시오.
- 3 Philips SmartPro 앱으로 돌아가서 '다음'을 클릭하여 WiFi 연결을 설정하십시오.

Android 스마트폰:

- 1 '설정'으로 이동하고 WiFi를 탭하십시오.
- 2 'PHILIPS 설정'을 선택하십시오.
- 3 Philips SmartPro 앱으로 돌아가서 '다음'을 클릭하여 WiFi 연결을 설정하십시오.

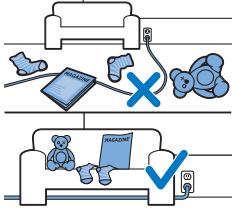
WiFi 사양

- 로봇 청소기는 WEP, WPA-PSK, WPA2-PSK 암호화 키를 사용하거나 암호화를 사용하지 않는(개방 WiFi 네트워크) 표준 소비자 라우터에 연결하도록 설계되었습니다.

- 대부분의 경우 로봇 청소기를 공공 핫스팟, 사무실 네트워크 또는 호텔 네트워크에 연결할 수 없습니다.
- 로봇 청소기는 5GHz 라우터로 사용할 수 없습니다. 로봇 청소기를 라우터에 연결할 때 문제가 발생하는 경우 라우터를 2.4GHz 설정으로 변경할 수 있는지 확인하십시오.

로봇 청소기 사용

청소 작업을 위한 공간 정리

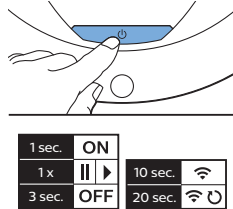


로봇 청소를 시작하기 전에 바닥에 놓여 있는 물건이나 깨지기 쉬운 물체를 바닥에서 치워야 합니다.

또한 모든 케이블, 전선 및 코드를 바닥에서 제거해야 합니다.

시작/중지 버튼의 기능

시작/중지 버튼은 다음 5가지 기능이 있습니다.



시작/중지 버튼을 누르는 방식

로봇 청소기가 반응하는 방식

시작/중지 버튼을 1초간 누름	로봇 청소기가 절전 모드에서 대기 모드로 전환
시작/중지 버튼을 빠르게 누름	로봇 청소기가 청소를 시작 또는 중지
시작/중지 버튼을 3초간 누름	로봇 청소기를 켜거나 끄십시오.
시작/중지 버튼을 10초간 누름	WiFi 설정 및 로봇 청소기의 사용자 인터페이스를 작동합니다.
시작/중지 버튼을 20초간 누름	WiFi 연결을 재설정합니다. 긴 신호음이 두 번 울립니다. WiFi 설정 및 사용자 인터페이스를 작동합니다.

사용자 인터페이스 표시등 및 의미

로봇 청소기 디스플레이에는 표시등 2개가 있습니다. 경고 표시등과 WiFi 연결 표시등입니다. 시작/중지 버튼에는 표시등 신호가 들어옵니다. 아래 표에 신호의 의미가 나와 있습니다.

신호	신호 설명	신호의 의미
	시작/중지 버튼이 계속 켜져 있습니다.	로봇 청소기가 청소할 준비가 되었습니다.
	시작/중지 버튼이 천천히 깜박입니다.	로봇 청소기가 충전 중입니다.
	시작/중지 버튼이 빠르게 깜박입니다.	로봇 청소기가 도킹 스테이션을 찾고 있습니다.
		로봇 청소기의 충전식 배터리 잔량이 부족합니다.
	WiFi 연결 표시등이 천천히 깜박입니다.	로봇 청소기가 WiFi 설정 모드에 있습니다. 로봇 청소기는 스마트폰과 WiFi 라우터가 아직 연결되지 않았습니다.
	WiFi 연결 표시등이 빠르게 깜박입니다.	로봇 청소기가 스마트폰과 페어링되었지만 아직 WiFi 라우터와 연결되지 않았습니다.
	WiFi 연결 표시등이 일정 간격으로 두 번 빠르게 깜박입니다.	로봇 청소기가 WiFi 라우터와 연결하는 중입니다.
	WiFi 연결 표시등이 청색으로 계속 켜집니다.	로봇 청소기가 WiFi에 성공적으로 연결되었습니다.
	경고 표시등이 켜집니다. 동시에 앱으로 문제에 대한 자세한 내용을 푸시 알림으로 받습니다.	청소 중에 로봇 청소기가 들어 올려졌습니다.
		바퀴 또는 사이드 브러시가 끼었습니다.
		로봇 청소기의 범퍼가 끼었습니다.
		상단 덮개가 없거나 제대로 닫히지 않았습니다.
		로봇 청소기가 도킹 스테이션을 찾지 못합니다.

손백 응답

로봇 청소기가 보이지 않는 경우 손백을 한 번 쳐서 찾을 수 있습니다. 그러면 로봇 청소기가 삐 소리를 내고 디스플레이의 모든 아이콘에 불을 켜며 응답합니다.

손백 응답은 로봇 청소기가 다음 상황에서 절전 모드로 전환되는 경우 작동합니다.

- 오류로 인해 청소를 중지한 경우
- 20분 내에 도킹 스테이션을 찾지 못한 경우

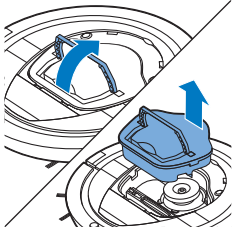
청소 및 유지관리

먼지통 비우기 및 청소

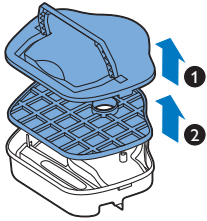
앱이 먼지통이 가득 찼다는 표시를 하면 먼지통을 비우고 세척합니다.

- 1 덮개를 분리합니다.
- 2 먼지통 뚜껑 손잡이를 위로 당기고 먼지통 보관함에서 먼지통을 들어 올립니다.

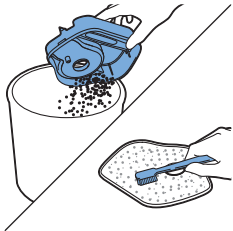
참고: 먼지통을 분리하거나 다시 끼우는 경우 모터 팬의 날이 손상되지 않도록 주의하십시오.



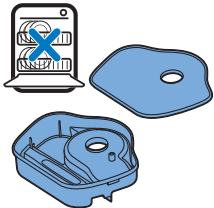
- 3 먼지통에서 뚜껑을 조심스럽게 들어올린 다음(1) 필터를 꺼냅니다(2).

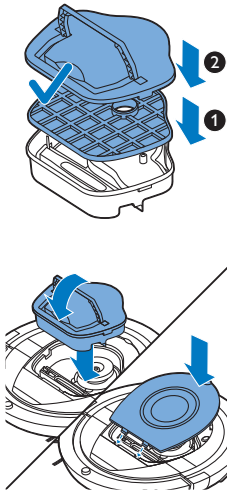


- 4 휴지통 위에서 먼지통을 털어내 비웁니다. 부드러운 칫솔이나 천을 사용하여 필터와 먼지통 내부를 청소합니다. 먼지통 하단의 흡입구도 청소합니다.



주의: 물 또는 식기 세척기로 먼지통과 필터를 세척하지 마십시오.





5 필터를 먼지통에 다시 넣습니다(1). 그런 다음 먼지통의 뚜껑을 닫습니다(2).

6 먼지통을 먼지통 보관함에 넣고 로봇 청소기의 상단 덮개를 다시 장착합니다.

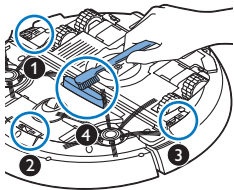
주의: 먼지통 안에 필터가 있는지 항상 확인하십시오. 먼지통 안에 필터가 없는 상태로 로봇 청소기를 사용하는 경우 모터가 손상될 수 있습니다.

로봇 청소기 청소

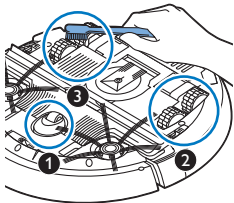
우수한 청소 성능을 유지하려면 가끔씩 낙하 방지(drop-off) 센서, 바퀴, 사이드 브러시 및 흡입구를 청소해야 합니다.

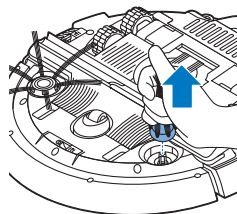
- 1 로봇 청소기를 평평한 곳에 거꾸로 뒤집어 놓습니다.
- 2 부드러운 브러시(예: 칫솔)를 사용하여 낙하 방지(drop-off) 센서에서 먼지 또는 잔털을 제거합니다.

참고: 낙하 방지(drop-off) 센서를 반드시 정기적으로 청소하십시오. 낙하 방지(drop-off) 센서가 더러운 경우 로봇 청소기가 낙차 또는 계단을 감지하지 못할 수 있습니다.

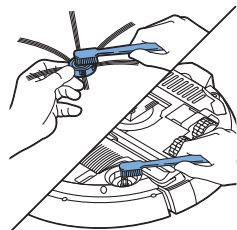


- 3 부드러운 브러시(예: 칫솔)를 사용하여 앞바퀴 및 옆바퀴에서 먼지 또는 잔털을 제거합니다.





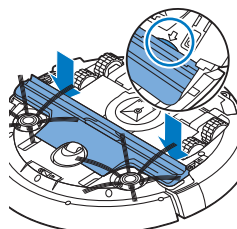
- 4 사이드 브러시를 청소하려면 브러시를 잡고 축에서 빼냅니다.



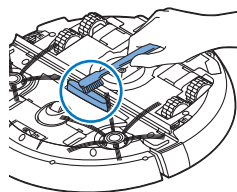
- 5 부드러운 브러시(예: 칫솔) 또는 천으로 사이드 브러시와 축에서 잔털, 머리카락 및 실을 제거합니다.

도움말: 사이드 브러시의 모가 비뚤어지거나 구부러져 있는 경우 사이드 브러시를 따뜻한 물에 잠시 담그십시오. 모가 적절한 형태로 복원되지 않는 경우 사이드 브러시 (보기 '사이드 브러시 교체')를 교체합니다.

- 6 바닥을 손상시킬 수 있는 날카로운 물체가 있는지 사이드 브러시와 로봇 청소기 하단을 확인합니다.

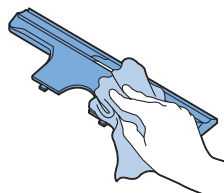


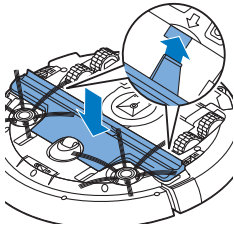
- 7 축에서 사이드 브러시를 제거한 후 화살표로 표시된 곳에 손가락을 넣어 TriActive XL 노즐의 스냅형 연결부를 분리하고 로봇 청소기에서 TriActive 노즐을 당겨 빼냅니다.



- 8 부드러운 브러시(예: 칫솔)로 흡입구를 청소합니다.

- 9 TriActive 노즐에서 보이는 먼지를 모두 제거합니다.





10 TriActive 노즐 스냅 후크를 로봇 청소기 하단 구멍에 끼웁니다. TriActive 노즐을 다시 제 자리에 밀어 넣습니다. 노즐이 위아래로 몇 밀리미터씩 원활하게 움직이는지 확인합니다. TriActive 노즐이 자유롭게 움직이지 않는 경우 다시 분리한 다음 조심스럽게 다시 조립하십시오.

액세서리 주문

액세서리 또는 예비 부품을 구입하려면 www.philips.com/parts-and-accessories를 방문하거나 필립스 대리점에 문의하십시오. 또한 해당 국가의 필립스 고객 상담실에 문의하셔도 됩니다(연락처 정보는 국제 보증서 참조).

교체

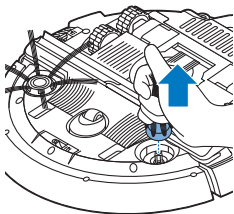
필터 교체

필터가 매우 더럽거나 손상된 경우 교체합니다. 주문 번호 FC8012로 새 필터를 주문할 수 있습니다. 먼지통에서 필터를 분리하는 방법 및 먼지통에 필터를 장착하는 방법에 대한 지침은 '청소 및 유지관리' 장의 '먼지통 비우기 및 청소'를 참조하십시오.

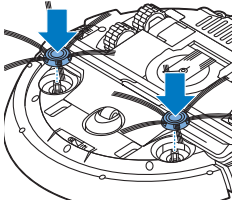
사이드 브러시 교체

적절한 청소 효과를 얻으려면 일정 시간이 지난 후 사이드 브러시를 교체합니다.

참고: 마모 또는 손상의 흔적이 발견되면 항상 사이드 브러시를 교체합니다. 또한 두 사이드 브러시를 한 번에 교체하는 것이 좋습니다. 주문 번호 FC8013으로 여분의 사이드 브러시 세트를 주문할 수 있습니다.



1 사이드 브러시를 교체하려면 오래된 사이드 브러시를 잡고 축에서 빼냅니다.



2 새로운 사이드 브러시를 축에 끼웁니다.

충전식 배터리 교체

로봇 청소기의 충전식 배터리는 자격을 갖춘 서비스 엔지니어에 의해서만 교체될 수 있습니다. 충전식 배터리를 더 이상 재충전할 수 없거나 빨리 방전되는 경우 필립스 지정 서비스 센터에서 로봇 청소기의 배터리를 교체하십시오. 국제 보증서 또는 웹 사이트(www.philips.com/support)에 해당 국가의 필립스 서비스 센터 연락처 정보가 있습니다.

품질 보증 및 지원

보다 자세한 정보나 지원이 필요한 경우에는 필립스 웹사이트(www.philips.com/support)를 방문하거나 국제 보증 리플릿을 참조하십시오.

로봇 진공 청소기는 많은 주의를 기울여 설계 및 개발되었습니다. 로봇 청소기를 수리해야 하는 경우에는 지역의 필립스 고객 상담실로 문의하십시오. 최대한 빠른 시간에 수리를 받을 수 있도록 친절하게 안내해 드리겠습니다. 해당 지역에 서비스 센터가 없는 경우 필립스 대리점에 문의하십시오.

재활용



- 이 기호는 본 제품을 일반 가정용 쓰레기와 함께 폐기하면 안 됨을 의미합니다(2012/19/EU).



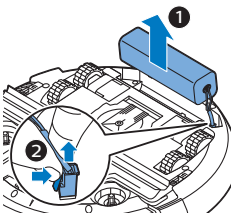
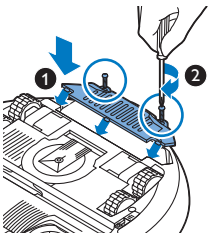
- 이 기호는 본 제품에 가정용 쓰레기(2006/66/EC)와 함께 폐기하면 안 되는 충전식 배터리가 포함되어 있음을 나타냅니다. 제품을 지정된 재활용 수거 장소 또는 필립스 서비스 센터에 가져가 충전식 배터리를 전문적으로 처리하는 것이 좋습니다.
- 전기 및 전자 제품과 충전식 배터리의 분리 수거에 대한 해당 국가의 규정을 준수하십시오. 제품을 올바르게 폐기하면 환경과 인체 건강에 미치는 부정적인 영향을 예방할 수 있습니다.

충전식 배터리 분리

경고: 제품을 폐기할 때에만 충전식 배터리를 분리하십시오. 제거 시 배터리가 완전히 소모되었는지 확인하십시오.

충전식 배터리를 분리하려면 다음 지침을 따르십시오. 필립스 서비스 센터에서 로봇의 충전용 배터리를 분리할 수도 있습니다. 해당 국가의 가까운 서비스 센터 주소를 참조하여 필립스 서비스 센터에 문의하십시오.

- 1 도킹 스테이션이 아닌 방 안의 아무 장소에서 로봇 청소기의 작동을 시작하십시오.
- 2 충전식 배터리를 버리기 전에 완전히 방전하려면 충전식 배터리가 방전될 때까지 로봇 청소기를 작동합니다.
- 3 배터리함 뚜껑의 나사를 풀고 뚜껑을 여십시오.



- 4 충전식 배터리를 꺼내어 분리하십시오.
- 5 로봇 및 충전식 배터리를 전기 및 전자 제품용으로 분리 수거하십시오.

문제 해결

이 장에서는 제품을 사용하면서 접할 수 있는 가장 일반적인 문제를 다룹니다. 아래 정보를 통해 문제를 해결하지 못한 경우 www.philips.com/support를 방문하여 자주 묻는 질문(FAQ) 목록을 참조하거나 해당 국가의 필립스 서비스 센터로 문의하십시오.

문제점	예상 원인	해결책
시작/중지 버튼을 눌러도 로봇 청소기가 청소를 시작하지 않습니다.	충전식 배터리가 방전되었습니다.	충전식 배터리를 충전합니다('사용 전 준비' 장 참조).
	로봇 청소기가 완전 절전 모드로 들어갑니다.	시작/중지 버튼을 1초간 로봇 청소기를 작동시키십시오. 시작/중지 버튼을 다시 빠르게 누르면 로봇 청소기가 청소를 시작합니다. 충전식 배터리가 방전되면 로봇 청소기가 작동하지 않습니다. 그런 경우 로봇 청소기를 플러그가 전원에 연결된 도킹 스테이션에 놓습니다.

문제점	예상 원인	해결책
버튼 하나를 누르기 전에는 로봇 청소기가 작동하지 않습니다.	로봇 청소기의 충전식 배터리가 방전되었습니다.	로봇 청소기를 플러그가 전원에 연결된 도킹 스테이션에 놓습니다. 몇 초 후 로봇 청소기의 신호음이 들리며 디스플레이가 켜집니다.
경고 표시등이 빠르게 깜박입니다. 동시에 앱으로 문제에 대한 자세한 내용을 푸시 알림으로 받습니다.	바퀴 하나 또는 둘 다 끼었습니다.	바퀴 서스펜션 주위에 걸려 있는 보풀, 머리카락, 실 또는 전선을 제거합니다.
	사이드 브러시 하나 또는 둘 다가 끼었습니다.	사이드 브러시 (보기 '로봇 청소기 청소')를 청소하십시오.
	상단 덮개가 없거나 제대로 닫히지 않았습니다.	상단 덮개가 없거나 제대로 닫히지 않은 경우 로봇 청소기가 작동하지 않습니다. 상단 덮개를 로봇 청소기에 올바르게 장착합니다.
	범퍼가 끼었습니다.	범퍼가 빠져 나오도록 로봇 청소기를 들어올립니다. 장애물에서 약간 떨어진 곳에 청소기를 두고 시작/중지 버튼을 빠르게 눌러 로봇 청소기로 청소를 다시 시작합니다.
	청소 중에 로봇 청소기가 들어올려졌습니다.	로봇 청소기를 바닥에 놓습니다. 그런 다음 시작/중지 버튼을 빠르게 눌러 청소를 다시 시작합니다.
청소가 제대로 되지 않습니다.	사이드 브러시 하나 또는 둘 다의 모가 비뚤어지거나 구부러져 있습니다.	브러시를 잠시 동안 따뜻한 물에 담가 놓습니다. 모가 적절한 형태로 복원되지 않는 경우 사이드 브러시 (보기 '사이드 브러시 교체')를 교체합니다.
	먼지통의 필터가 더럽습니다.	먼지통의 필터를 천 또는 부드러운 칫솔로 청소합니다. 진공 청소기의 흡입력을 낮게 설정하여 필터 및 먼지통을 청소할 수도 있습니다.
		브러시나 진공 청소기로도 필터를 청소할 수 없는 경우 필터를 새것으로 교체합니다. 최소 일 년에 한 번은 필터를 교체하는 것이 좋습니다.
	먼지통의 하단에 있는 흡입구가 막혀 있습니다.	흡입구 (보기 '로봇 청소기 청소')를 청소하십시오.
	앞바퀴에 머리카락이나 기타 먼지가 끼어 있습니다.	앞바퀴 (보기 '로봇 청소기 청소')를 청소하십시오.
	로봇 청소기가 매우 어둡거나 광이 나는 표면을 청소하면 낙하 방지(drop-off) 센서가 작동합니다. 이는 로봇 청소기가 비정상적인 패턴으로 움직이는 원인이 됩니다.	시작/중지 버튼을 빠르게 누른 다음 로봇 청소기가 더 얇은 색상의 바닥으로 이동하도록 합니다. 얇은 색상의 바닥에서도 문제가 계속 발생하는 경우, www.philips.com/support 를 참조하거나 해당 국가의 필립스 서비스 센터로 문의하십시오.

문제점	예상 원인	해결책
	로봇 청소기가 햇빛이 강하게 반사되는 바닥을 청소하고 있습니다. 이는 낙하 방지 센서를 작동시키며, 청소기가 비정상적인 패턴으로 움직이는 원인이 됩니다.	커튼을 닫아 방으로 들어오는 햇빛을 차단합니다. 또는 햇빛이 덜 비출 때 청소를 시작합니다.
충전식 배터리가 더 이상 충전되지 않거나 아주 빠르게 방전됩니다.	충전식 배터리의 수명이 다했습니다.	필립스 서비스 센터 (보기 '충전식 배터리 교체')에서 충전식 배터리를 교체하십시오.
로봇 청소기가 원으로 움직입니다.	로봇 청소기가 지점 집중 청소 모드에 있습니다.	이것은 정상적인 작동입니다. 바닥에 많은 먼지가 감지되어 보다 철저한 청소가 필요한 경우 지점 집중 청소 모드가 작동할 수 있습니다. 지점 집중 청소 모드는 자동 청소 모드에 포함되어 있습니다. 약 1분 후 로봇 청소기가 일반 청소 패턴을 다시 시작합니다. 앱에서 다른 청소 모드를 선택하여 지점 집중 청소 모드를 중지할 수도 있습니다.
로봇 청소기가 도킹 스테이션을 찾지 못합니다.	로봇 청소기가 도킹 스테이션으로 이동하기 위한 충분한 공간이 없습니다.	도킹 스테이션 (보기 '도킹 스테이션 설치')을 다른 위치에 두십시오.
	로봇 청소기가 도킹 스테이션을 아직 찾고 있습니다.	도킹 스테이션으로 돌아가기까지 약 20분간 기다리십시오.
	로봇 청소기가 도킹 스테이션에서 청소를 시작하지 않았습니다.	청소 작동 후 로봇 청소기가 도킹 스테이션으로 돌아가도록 하려면 도킹 스테이션에서 청소를 시작합니다.

© 2018 Koninklijke Philips N.V.

All rights reserved

3000.013.0254.3 (28/9/2018)



>75 % recycled paper
>75 % papier recyclé